Série 3730 Positionneur électropneumatique Type 3730-1





ancien design



nouveau design

Type 3730-1

Notice de montage et de mise en service

EB 8384-1 FR

Version logiciel 2.2x

Édition Mars 2017



Remarques concernant les instructions de montage et de mise en service

Cette notice de montage et de mise en service contient des instructions afin d'assurer un montage et une mise en service de l'appareil en toute sécurité. Il est impératif de respecter ces instructions lors de l'utilisation et la manipulation des appareils SAMSON.

- → Avant tout utilisation, il est recommandé de lire attentivement ces instructions pour une utilisation sûre et appropriée des appareils. Ces instructions devant être conservées pour une éventuelle consultation ultérieure.
- → Pour toute question concernant ces instructions, vous pouvez contacter le service après-vente SAMSON (aftersalesservice@samson.de).



Des notices de montage et de mise en service sont livrées avec nos produits. Les dernières mises à jour sont disponibles sur notre site Internet (www.samson.de) > Product documentation. Le champ « Rechercher : » vous aidera à retrouver aisément une notice par le numéro du type ou par la référence du document

Remarques et leurs significations

A DANGER

Situations dangereuses qui peuvent entraîner la mort ou de graves blessures

A AVERTISSEMENT

Situations qui peuvent entraîner la mort ou de graves blessures

• REMARQUE

Dommages matériels et dysfonctionnements

i Information

Explications à titre informatif

☆ Astuce

Recommandations pratiques

1	Consignes de sécurité importantes	6
2	Code article	7
3	Conception et fonctionnement	8
3.1	Caractéristiques techniques	10
4	Montage sur vanne de régulation – Pièces de montage et accessoires	14
4.1	Montage intégré	16
4.1.1	Servomoteur type 3277-5	
4.1.2	Servomoteur type 3277	
4.2	Montage selon CEI 60534-6	20
4.3	Montage selon VDI/VDE 3847	22
4.4	Montage sur microvanne type 3510	28
4.5	Montage sur servomoteurs rotatifs	30
4.5.3	Exécution lourde	32
4.6	Amplificateur-inverseur pour servomoteurs à double effet	34
4.6.4	Amplificateur-inverseur 1079-1118 ou 1079-1119	34
4.7	Montage de positionneurs avec boîtier inox	36
4.8	Balayage de la chambre des ressorts pour servomoteurs à simple effet	36
4.9	Pièces de montage nécessaires et accessoires	37
5	Raccords	41
5.1	Raccordements	
	pneumatiques	
5.1.1	Manomètres	
5.1.2	Pression d'alimentation	
5.1.3	Pression de commande (Output)	
5.2	Raccordements électriques	
5.2.4	Relais transistorisé	
6	Exploitation	
6.1	Éléments de commande	
6.2	Restriction de débit Q	46
7	Mise en service	47
7.1	Réglage de la restriction de débit Q	47
72	Orientation de l'affichage	1 8

Sommaire

/.3	Choix de la position de sécurité	48
7.4	Réglage d'autres paramètres	49
7.5	Initialisation	50
7.6	Panne	51
7.7	Tarage du point zéro	52
7.8	Reset – Restauration des réglages d'usine	52
7.9	Fonctionnement manuel	53
8	Liste des codes	54
9	Maintenance	59
10	Mise en service des appareils Ex	59
11	Dimensions (mm)	60
11.1	Plans de fixation selon VDI/VDE 3845 (septembre 2010)	63
12	Annexe	64
12.1	Certificats	64

Évolution du micrologiciel du positionneur par rapport à la version antérieure			
2.02 (ancienne version)	2.10 (nouvelle version)		
	Nouvelle fonction « Reset » (réinitialiser) sous le code de paramètre <i>P0</i> , cf. chapitre <i>7.</i> 8		
	Nouvelle fonction « Commande manuelle » sous le code de paramètre P14 , cf. chapitre 7 .9		
2.10 (ancienne version)	2.11 (nouvelle version) Modifications internes		
2.11 (ancienne version)	2.12 (nouvelle version)		
	Modifications internes		
2.12 (ancienne version)	2.20 (nouvelle version)		
	Modification des codes de paramètres, cf. chapitre 8, page 54		

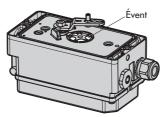
1 Consignes de sécurité importantes

Pour votre sécurité, veuillez observer les consignes de montage, de mise en service et de fonctionnement du positionneur indiquées ci-après :

- L'appareil doit être monté et mis en service uniquement par un personnel compétent et familiarisé avec le montage, la mise en service et le fonctionnement de l'appareil. Dans le cadre de la présente notice de montage et de mise en service, le terme personnel compétent désigne les personnes qui, en raison de leur formation technique, de leur expérience et de leur connaissance des normes en vigueur pour les travaux concernés, sont à même de repérer les dangers éventuels.
- Dans le cas d'appareils certifiés ATEX sécurité intrinsèque, le personnel doit avoir reçu une formation ou être habilité à travailler sur des appareils avec protection Ex dans des installations en zones à risques d'explosion, cf. chapitre 10.
- Des mesures appropriées doivent être prises pour éviter les risques inhérents au fluide, à la pression de commande et aux pièces mobiles.
- Si une trop forte pression d'alimentation dans le servomoteur pneumatique risque d'entraîner des forces ou des mouvements dangereux, il est nécessaire de limiter la pression d'alimentation en utilisant un poste de réduction d'air comprimé.

Pour éviter tout dommage matériel, observer les consignes suivantes :

L'appareil ne doit pas être utilisé avec la face arrière/l'évent orienté vers le haut.
 L'utilisateur ne doit pas restreindre ni obturer l'évent.



- Le transport et le stockage doivent impérativement s'effectuer de manière conforme.
- Ne pas relier à la terre des appareils de soudage électrique se trouvant à proximité du positionneur.

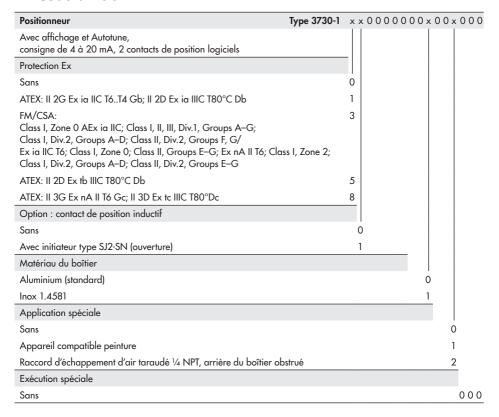


Nota:

L'appareil portant le marquage CE répond aux exigences des directives 94/9/CE et 2004/108/CE.

La déclaration de conformité est disponible sur demande.

2 Code article



3 Conception et fonctionnement

Le positionneur électropneumatique est monté sur des vannes de régulation pneumatiques et détermine le positionnement de la vanne (grandeur réglée x) correspondant au signal de commande (consigne w).

Il compare le signal de commande électrique provenant d'un dispositif de réglage-commande à l'angle de rotation/la course de la vanne de régulation et émet une pression de commande (grandeur de sortie y).

Selon le choix des accessoires correspondants, le positionneur peut être monté directement sur les servomoteurs SAMSON type 3277 ou sur des servomoteurs selon NAMUR (CEI 60534-6).

Pour le montage sur des servomoteurs rotatifs selon VDI/VDE 3845, un disque d'accouplement vendu en tant qu'accessoire est nécessaire en sus pour la transmission du mouvement de rotation.

Pour les servomoteurs rotatifs sans ressorts, un amplificateur-inverseur vendu en tant qu'accessoire est nécessaire pour permettre un fonctionnement à double effet du positionneur.

Le positionneur est constitué essentiellement d'un capteur de déplacement à variation de résistance, d'un convertisseur i/p analogique avec amplificateur d'air placé en aval et d'une électronique de réglage analogique. Le positionneur est équipé de série de deux contacts de position logiciels réglables.

La position de la vanne linéaire ou rotative est transmise au capteur de déplacement (2) par l'intermédiaire d'un levier et envoyée à un régulateur PD (3) analogique. La position est transmise au microprocesseur (5) par le biais d'un convertisseur AD (4).

Le régulateur PD (3) compare la valeur actuelle au signal de commande à courant continu de 4 à 20 mA provenant du dispositif de réglage, après sa conversion par le convertisseur AD (4).

En cas d'écart, le pilotage du convertisseur i/p (6) est modifié de sorte que le servomoteur (1) soit rempli ou purgé par l'amplificateur d'air (7) placé en aval. Ceci force le clapet de la vanne de régulation à se positionner selon la consigne.

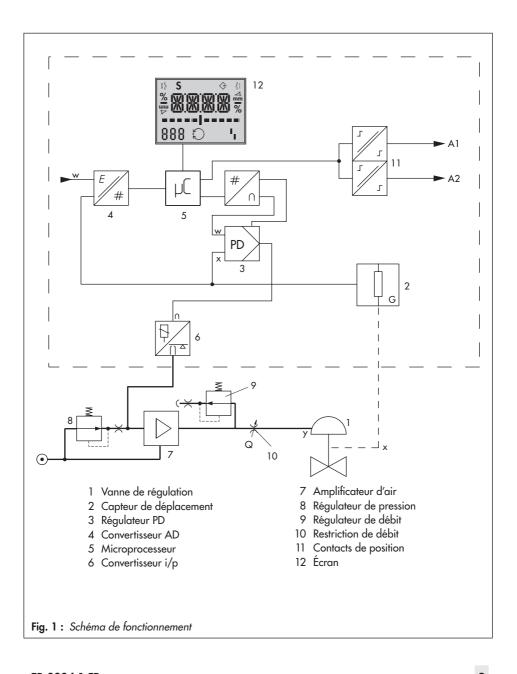
L'air d'alimentation est transmis à l'amplificateur pneumatique (7) et au régulateur de pression (8). Un régulateur de débit intermédiaire non réglable (9) sert d'une part à ventiler le boîtier du positionneur et d'autre part à stabiliser le fonctionnement de l'amplificateur pneumatique.

La pression de commande émise par l'amplificateur peut être limitée en activant le paramètre P9 sur 2,4 bar.

La restriction de débit (10) sert à optimiser le positionneur en s'adaptant à la surface du servomoteur.

Fonction de fermeture étanche :

Le servomoteur pneumatique est entièrement purgé ou rempli d'air dès que la consigne passe en dessous de 1 % ou au-dessus de 99 % (cf. fonction Position finale, paramètres P10 et P11).



3.1 Caractéristiques techniques

Positionneur type 3730-1				
Sur les appareils ATEX, les du certificat technique.	caractéristiques techniques	énoncées peuvent être restreintes par les limites		
	Montage intégré sur le type 3277 :	de 3,6 à 30 mm		
Course nominale Réglable	Montage selon de 3,6 à 200 mm CEI 60534-6 :			
	Montage sur servomoteurs rotatifs :	de 24 à 100° d'angle de rotation		
Plage de course	Réglable dans les limites de l de l'initialisation Limitation possible à 1/5 max	a course/de l'angle de rotation déterminé lors ĸ.		
Consigne w		20 mA · Appareil 2 fils, protégé contre l'inversion des e 4 à 11,9 mA et de 12,1 à 20 mA, seuil de destruction		
Courant minimum	3,7 mA			
Tension de charge	≤6 V (correspondant à 300 Ω pour 20 mA)			
Alimentation auxiliaire	Air amené : de 1,4 à 7 bar (de 20 à 105 psi)			
Qualité de l'air selon ISO 8573-1	Teneur en huile : classe 3. Po	ille et densité max. des particules : classe 4 neur en huile : classe 3. Point de rosée : classe 3 ou au moins 10 K en dessous de température ambiante attendue la plus basse		
Pression de commande (sortie)	de 0 bar à la pression d'alimentation, limitation possible par logiciel à env. 2,4 ba			
Caractéristique réglable	Linéaire/exponentielle/expor Vanne papillon, vanne rotativ linéaire/exponentielle	nentielle inversée ve et vanne à segment sphérique :		
Hystérésis	≤1 %			
Sensibilité	≤0,1 %			
Sens d'action	w/x réversible			
Consommation d'air, permanent	En fonction de la pression d'alimentation env. 110 ln/h			
Débit d'air				
Remplissage Purge	Pour $\Delta p = 6 \text{ bar}: 8.5 \text{ mn}^3/\text{h}$. Pour $\Delta p = 1.4 \text{ bar}: 3.0 \text{ m}_n^3/\text{h}$ $K_{Vmax(20 ^{\circ}C)} = 0.09$ Pour $\Delta p = 6 \text{ bar}: 14.0 \text{ m}_n^3/\text{h}$. Pour $\Delta p = 1.4 \text{ bar}: 4.5 \text{ m}_n^3/\text{h}$ $K_{Vmax(20 ^{\circ}C)} = 0.15$			
Température ambiante admissible	De -20 à +80 °C pour toutes les exécutions De -45 à +80 °C avec passage de câble métallique			

Positionneur type 3730-1					
Sur les appareils ATEX, les du certificat technique.	caractéristiques techniques énoncées peuvent être res	treintes par les limites			
	Température : ≤0,15 % / 10 K				
Influences	Alimentation aucune auxiliaire:				
	Vibrations : ≤0,25 % jusqu'à 2000 Hz et 4 g selon CE	1770			
Compatibilité électromagnétique	Répond aux exigences des normes EN 61000-6-2, EN 61 et NE 21.	000-6-3, EN 61326-1			
Raccordements électriques	Un passage de câble M20 × 1,5 pour câble de 6 à 12 mr Second perçage taraudé M20 × 1,5 disponible en supplé Bornes à vis pour section de fil de 0,2 à 2,5 mm²				
Protection Ex	Voir tableau « "Homologations protection Ex" » à partir «	de la page 12			
Type de protection	IP 66 / NEMA 4X				
Hilliania and an income	Selon la norme CEI 61508, le positionneur assure la purg de demande de mise en sécurité de la vanne.	e du servomoteur en cas			
orientés sécurité (SIL)	htilisation dans les systèmes rientés sécurité (SIL) Approprié à une utilisation dans des systèmes de sécurité jusqu'à SIL 2 (appareil unique/HFT = 0) et SIL 3 (configuration redondante/HFT = 1) en respectant la tolérance aux pannes matérielles (HFT) requise et la norme CEI 61511.				
Poids	Env. 1 kg · Exécution spéciale Inox: 2,2 kg				
Conformité	C € [H[
Matériaux					
Boîtier	Fonte d'aluminium EN AC-AlSi12(Fe) (EN AC-44300) selo et revêtu époxy · Exécution spéciale en inox 1.4581	n DIN EN 1706, chromaté			
Pièces externes	Inox 1.4571 et 1.4301				
Passage de câble	Polyamide, noir, M20 × 1,5				
Contacts binaires	2 contacts de position logiciels avec seuils réglables par p contre l'inversion des polarités, sans potentiel	oas de 0,5 %, protection			
État du signal	Non Ex	Ex			
Repos :	Conducteur (R = 348 Ω)	≥2,2 mA			
Travail	Non conducteur	≤1,0 mA			
Tension de service	Pour raccordement à l'entrée binaire d'un automate selon DIN EN 61131-2, P _{max} = 400 mW ou pour relais transistorisé NAMUR selon EN 60947-5-6 Pour raccordement au relais transistorisé NAMUR selon EN 60947-5-6				
inductif de l'entreprise Pepperl+Fuchs	Utilisable en combinaison avec un contact de position log	iciel			

Homologations protection Ex

Туре 3730				Type de protection/Remarques	
₹				0Ex ia IIC T6X; 2Ex s II T6 X	
	Attestation d'examen CE de type	Numéro Date	PTB 04 ATEX 2033 2017-01-24	II 2G Ex ia IIC T6-T4 Gb; II 2D Ex ia IIIC T80°C Db	
F	CCoE	Numéro Date Validité	A/P/HQ/ MH/144/1164 2014-10-27 2019-10-26	Ex ia IIC T6	
	ERI Ex	Numéro Date Validité	RU C-DE08.B.00113 2013-11-15 2018-11-14	1Ex ia IIC Gb; 1Ex tb IIIC T80°C Db IP66	
	IECEx	Numéro Date	IECEx PTB 06.0055X 2017-01-26	Ex ia IIC T6-T4 Gb; Ex ia IIIC T80°C Db	
	NEPSI	Numéro Date Validité	GYJ14.1109 2014-05-08 2019-05-07	Ex ia IIC T4~T6 Gb	
-13	CSA	Numéro Date	1675820 2010-07-19	Ex ia IIC T6; Class I, Zone 0; Class II, Groups E, F, G; Ex nA II T6; Class I, Zone 2 Class I, Div.2, Groups A, B, C, D Class II, Div.2, Groups E, F, G Class III: Type 4 Enclosure	
·	FM	Numéro Date	3023478 2008-11-03	Class I, Zone O AEx ia IIC Class I, II, III, Div.1, Groups A, B, C, D, E, F, G Class I, Div.2, Groups A, B, C, D Class II, Div.2, Groups F, G NEMA Type 4X	
-15	Attestation d'examen CE de type	Numéro Date	PTB 04 ATEX 2033 2017-01-24	II 2D Ex TB IIIC T80°C Db	

Type 3730	Homologation			Type de protection/Remarques	
-15	IECEx	Numéro Date	IECEx PTB 06.0055X 2017-01-26	Ex ia IIIC T80°C Db	
	Certificat de conformité Numéro RU C DE.08.B.00113 Date 2013-11-15			II 3G Ex nA II T6 Gc, II 3G Ex ic IIC T6 Gc; II 3D Ex tc IIIC IP66 Dc T80°C	
-18			2013-11-15	2 Ex nA IIC T6/T5/T4 Gc X; 2 Ex ic IIC T6/T5/T4 Gc X; Ex tc IIIC T80°C Dc X	
	IECEx	Numéro Date	IECEx PTB 06.0055X 2017-01-26	Ex nA IIC T6-T4 Gc; Ex tc IIIC T80°C Dc	
	NEPS Date 2014-05-08		2014-05-08	Ex ic IIC T4~T6 Gc; Ex nA IIC T4~T6 Gc	

4 Montage sur vanne de régulation – Pièces de montage et accessoires

ATTENTION!

- Si les étapes de montage, d'installation et de mise en service sont effectuées dans le mauvais ordre, cela peut engendrer des dysfonctionnements! Suivre les différentes étapes dans l'ordre suivant!
 - 1. Retirer le film de protection des raccordements pneumatiques.
- 2. Monter le positionneur sur la vanne de régulation.
- 3. Raccorder l'alimentation pneumatique.
- 4. Raccorder l'alimentation électrique.
- 5. Procéder aux réglages de mise en service.

Le positionneur est adapté aux variantes de montage suivantes :

- Montage intégré sur servomoteurs SAMSON type 3277
- Montage sur servomoteurs selon CEI 60534-6 (montage NAMUR)
- Montage selon VDI/VDE 3847
- Montage sur une microvanne type 3510
- Montage sur servomoteurs rotatifs

ATTENTION!

Dysfonctionnement dû à des pièces de montage/accessoires inappropriés ou à une configuration incorrecte du levier et de la position du palpeur! Pour monter le positionneur, utiliser exclusivement les pièces de montage et accessoires référencés dans les Tableau 1 à Tableau 6! Tenir compte des variantes de montage!

Respecter la configuration du levier et de la position du palpeur (cf. tableaux des courses, page 15)!

Levier et position du palpeur

Le levier se trouvant à l'arrière du positionneur et le palpeur installé sur le levier permettent d'adapter le positionneur au servomoteur utilisé et à la course nominale.

Les tableaux des courses en page 15 indiquent la plage de réglage maximale sur le positionneur. La course applicable à la vanne est également limitée par le position de sécurité choisie et par la contrainte de ressorts requise par le servomoteur.

Pour l'exécution standard, le positionneur est livré avec un levier M équipé d'un palpeur en position 35.

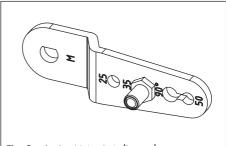


Fig. 2 : Levier M équipé d'un palpeur en position 35

ATTENTION !

En cas de remplacement du levier M d'origine, des dysfonctionnements sont possibles si le montage du nouveau levier sur l'axe de mesure interne n'est pas adapté! Vérifier que la course de vanne complète n'est pas supérieure au déplacement de butée à butée du nouveau levier (1)!

Tableaux des courses



Nota:

Le levier M est inclus dans la livraison.

Les leviers **S**, **L**, **XL** pour montage selon CEI 60534-6 (NAMUR) sont disponibles en tant qu'accessoires (cf. Tableau 3, page 39). Le levier **XXL** est disponible sur demande.

Montage intégré sur servomoteurs type 3277-5 et type 3277

Surface du servomoteur	Course nominale	Plage de rég	ılage du p	ositionneur		
[cm ²]	[mm]	Course [mm]			Levier nécessaire	Position du palpeur
120	7,5	5,0	à	16,0	М	25
120/175/240/350	15	7,0	à	22,0	М	35
355/700/750	30	10,0	à	32,0	М	50

Montage selon CEI 60534-6 (Montage NAMUR)

Vannes de régulation SAMSON avec servomoteur type 3271		Autres vannes de régulation			
Surface du servomoteur [cm²]	Course nominale	Course min.	Course max.	Levier nécessaire	Position du palpeur
60 et 120 avec vanne type 3510	7,5	3,5	11,0	S	17
120	7,5	5,0	16,0	М	25
120/175/240/350	15	7,0	22,0	м	35
700/750	7,5	7,0	22,0	///	33
355/700/750	15 et 30	10,0	32,0	М	50
1000/1400/2800	30	14,0	44,0	L	70
1000/1400/2800	60	20,0	64,0	L	100
1400/2800	120	40,0	128,0	XL	200
cf. indications du fabricant	200	cf. indications du fabric		ant	300

Servomoteurs rotatifs Angle de rotation	Levier nécessaire	Position du palpeur
20 à 100°	М	90°

4.1 Montage intégré

4.1.1 Servomoteur type 3277-5

- Pièces de montage et accessoires nécessaires : Tableau 1
- Respecter les indications du tableau des courses en page 15!

Servomoteur de 120 cm² (cf. Fig. 3)

Selon que le positionneur est monté à gauche ou à droite de l'arcade, la pression de commande est transmise à la membrane du servomoteur par l'orifice correspondant. Selon la position de sécurité du servomoteur « Tige sortant par la force des ressorts » ou « Tige entrant par la force des ressorts » (la vanne se ferme ou s'ouvre par manque d'air), monter d'abord la plaque de commutation (9) sur l'arcade. Aligner alors les symboles sur la plaque de commutation au repère sur l'arcade selon la configuration choisie.

- Monter la plaque de raccordement (6) ou le bloc manomètres (7) sur le positionneur. S'assurer que les deux joints (6.1) sont positionnés correctement.
- Dévisser la vis d'obturation (4) à l'arrière du positionneur et obturer la sortie « Output 38 » de la plaque de raccordement (6) ou du bloc manomètres (7) avec le bouchon (5) disponible en tant qu'accessoire.
- Placer la plaque de transmission (3) sur la tige de servomoteur en vérifiant que la vis de fixation est placée correctement dans la rainure de la tige de servomoteur.
- Fixer la plaque support (10) sur le servomoteur de sorte que la partie étroite de la découpe (Fig. 3 à gauche) se trouve dans la direction

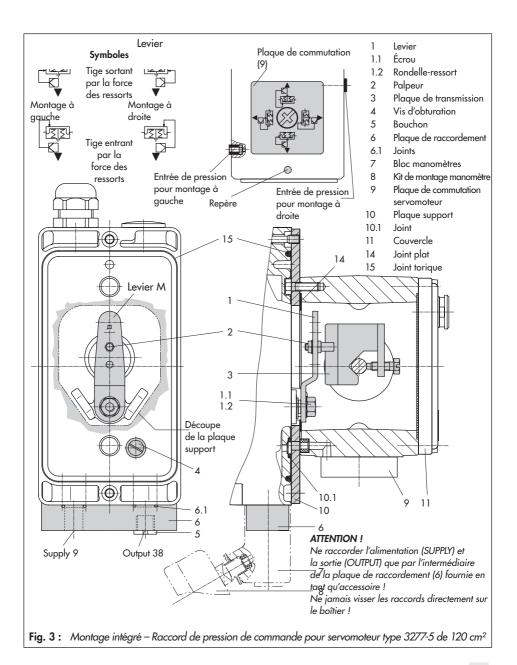
- des raccordements pneumatiques du positionneur et que le joint plat (14) collé se trouve du côté de l'arcade.
- Course de 15 mm: sur le levier M (1) placé à l'arrière du positionneur, le palpeur (2) reste en position 35 (réglage d'usine).
 Course de 7,5 mm: enlever le palpeur (2) de la position 35 et le placer dans le perçage en position 25, puis visser.
- Mettre en place le joint torique (15) dans la rainure du boîtier du positionneur, puis insérer le joint (10.1) à l'arrière du boîtier.
- 7. Placer le positionneur sur la plaque support (10) de sorte que le palpeur (2) repose sur la plaque de transmission (3). Ajuster le levier (1) en conséquence et maintenir l'arbre du positionneur en position après avoir ouvert le couvercle situé sur le capuchon ou la tête (Fig. 16). L'effort des ressorts doit plaquer le levier (1) contre la plaque de transmission. Fixer fermement le positionneur sur la plaque support (10) avec ses deux vis.



Remarque applicable à tout type de montage, excepté au montage intégré sur type 3277-5 : La pression de sortie à l'arrière doit être obturée par la vis d'obturation (4, réf. n° 0180-1254) et le joint

torique associé (réf. n° 0520-0412).

Placer le couvercle (11) de l'autre côté.
 Veiller impérativement à ce que le
 bouchon de purge soit orienté vers le bas
 lorsque la vanne de régulation est
 montée afin de permettre l'évacuation de
 condensats éventuels.



4.1.2 Servomoteur type 3277

- Pièces de montage et accessoires nécessaires : Tableau 2
- Respecter les indications du tableau des courses en page 15!

Servomoteurs de 175 à 750 cm² (cf. Fig. 4)

Monter le positionneur sur l'arcade. La pression de commande est transmise à la membrane par l'intermédiaire du bloc de liaison (12) et soit en interne par un orifice dans l'arcade pour les exécutions « Tige sort par manque d'air », soit par un tube externe pour les exécutions « Tige entre par manque d'air ».

- Poser la plaque de transmission (3) sur la tige de servomoteur en vérifiant que la vis de fixation est placée correctement dans la rainure de la tige de servomoteur.
- Fixer la plaque support (10) sur le servomoteur de sorte que la partie étroite de la découpe (Fig. 4 à gauche) se trouve dans la direction des raccordements pneumatiques du positionneur et que le joint plat (14) collé se trouve du côté de l'arcade.
- Les servomoteurs de 355, 700 et 750 cm² sont équipés d'un levier M (1) situé à l'arrière du positionneur. À ce niveau, desserrer le palpeur (2) en position 35 et le replacer dans le perçage en position 50, puis visser. Pour les servomoteurs de 175, 240 et 350 cm² avec une course de 15 mm, le palpeur (2) reste en position 35.
- 4. Placer le joint torique (15) dans la rainure du boîtier du positionneur.

- 5. Placer le positionneur sur la plaque support de sorte que le palpeur (2) repose sur la plaque de transmission (3). Ajuster le levier (1) en conséquence et maintenir l'arbre du positionneur en position après avoir ouvert le couvercle situé sur le capuchon ou la tête (Fig. 16). L'effort des ressorts doit plaquer le levier (1) contre la plaque de transmission.
 - Fixer fermement le positionneur sur la plaque support (10) avec ses deux vis.
- 6. Pour le nouveau bloc de liaison, la languette du joint (16) du bloc de liaison doit être positionnée en fonction de l'exécution du servomoteur : soit « Tige sort par manque d'air », soit « Tige entre par manque d'air ». Si nécessaire, ôter la plaque de commutation en desserrant les trois vis de fixation, puis retourner le joint (16) à 180°.
 - Avec l'ancien bloc de liaison (Fig. 4 en bas), la plaque de commutation (13) doit être positionnée en face du repère correspondant à l'exécution du servomoteur.
- 7. Placer le bloc de liaison (12) avec ses joints d'étanchéité sur le positionneur et l'arcade, puis fixer fermement avec la vis (12.1). Pour les servomoteurs « Tige entre par manque d'air », ôter le bouchon (12.2) pour monter la conduite d'impulsion externe.
- Placer le couvercle (11) de l'autre côté.
 Veiller impérativement à ce que le
 bouchon de purge soit orienté vers le bas
 lorsque la vanne de régulation est
 montée afin de permettre l'évacuation de
 condensats éventuels.

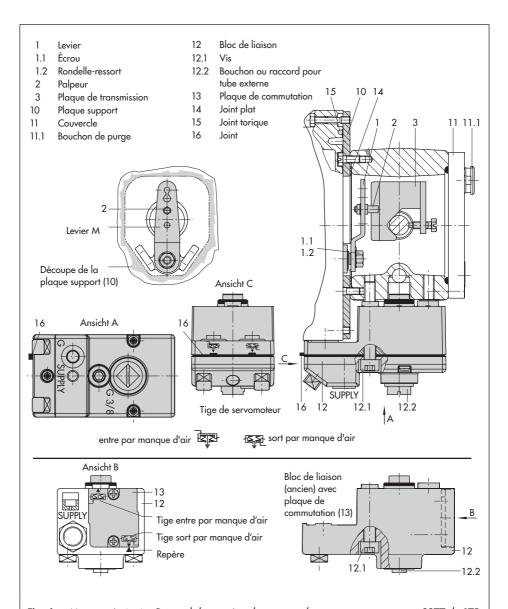


Fig. 4 : Montage intégré – Raccord de pression de commande pour servomoteur type 3277 de 175 à 750 cm²

4.2 Montage selon CEI 60534-6

- Pièces de montage et accessoires nécessaires : Tableau 3
- Respecter les indications du tableau des courses en page 15!

Le positionneur est placé sur une équerre NAMUR (10) fixée sur la vanne de régulation.

 Visser à fond les deux entretoises (14) sur l'équerre (9.1) de l'accouplement (9), puis mettre en place la plaque de transmission (3) et la fixer fermement avec les vis (14.1).

Surface de servomoteur de 2800 cm² et 1400 cm² avec une course de 120 mm :

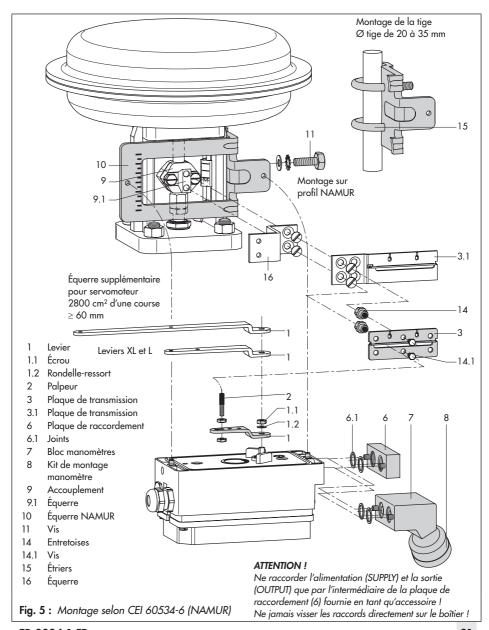
- Pour les courses inférieures ou égales à 60 mm, visser la longue plaque de transmission (3.1) directement sur l'accouplement (9).
- Pour les courses supérieures à 60 mm, placer d'abord l'équerre (16), puis fixer la plaque de transmission (3) sur elle à l'aide des entretoises (14) et des vis (14.1).
- Monter l'équerre NAMUR (10) sur la vanne de régulation :
 - Pour un montage sur profil NAMUR, utiliser une vis M8 (11), une rondelle et une rondelle-éventail directement dans le perçage prévu sur l'arcade.
 - Pour un montage sur vanne à colonnes, utiliser les deux étriers (15) qui se trouvent autour de la tige. Positionner l'équerre NAMUR (10) de sorte que le milieu de la graduation gravée sur l'équerre se trouve en face de la fente de la plaque de transmission (3), à mi-course de la vanne.

- Monter la plaque de raccordement (6) ou le bloc manomètres (7) avec les manomètres (8) sur le positionneur. Veiller à ce que les deux joints (6.1) soient positionnés correctement.
- 4. Sélectionner le levier (1) M, L ou XL ainsi que la position du palpeur nécessaires en fonction de la surface du servomoteur et de la course de la vanne dans le tableau des courses en page 15.

Sur les exécutions standard, le levier **M** est équipé d'un palpeur en position **35**. Pour les autres positions ou pour les leviers **L** ou **XL**, procéder comme suit :

- Visser le palpeur (2) dans le perçage du levier (position du palpeur indiquée dans le tableau des courses). N'utiliser que le palpeur long (2) contenu dans le kit de montage.
- Placer le levier (1) sur l'arbre du positionneur et visser fermement l'écrou (1.1) avec la rondelle-ressort (1.2).
 Le levier doit pouvoir se déplacer d'une butée à l'autre
- Placer le positionneur sur l'équerre NAMUR de sorte que le palpeur (2) s'insère dans la fente de la plaque de transmission (3, 3.1). Ajuster le levier (1) en conséquence.

Fixer fermement le positionneur sur l'équerre NAMUR avec ses deux vis.



4.3 Montage selon VDI/VDE 3847

Le montage selon VDI/VDE 3847 avec mise à l'air de la chambre des ressorts par le positionneur est possible avec les positionneurs mentionnés ci-après :

- Type 3730-1xx0000000x006000
- Type 3730-1xx0000000x00**7**000

Le montage selon VDI/VDE 3847 sans mise à l'air de la chambre des ressorts par le positionneur est possible avec les positionneurs type 3730-1xx0000000x000000.

Ce type de montage permet au positionneur d'être remplacé rapidement en cours de fonctionnement en bloquant l'air dans le servomoteur.

La pression de commande peut être bloquée dans le servomoteur en desserrant la vis de sécurité rouge (20) avant de tourner le robinet (19) situé sur l'arrière du bloc adaptateur.

Montage sur servomoteur type 3277 (cf. Fig. 6)

 Pièces de montage nécessaires et accessoires : cf. Tableau 4, page 39

Monter le positionneur sur l'arcade comme illustré sur la Fig. 6. La pression de commande est transmise à la membrane par l'intermédiaire de la plaque de raccordement (12) et soit en interne par un orifice dans l'arcade pour les exécutions « Tige sort par manque d'air », soit par un tube externe pour les exécutions « Tige entre par manque d'air ».

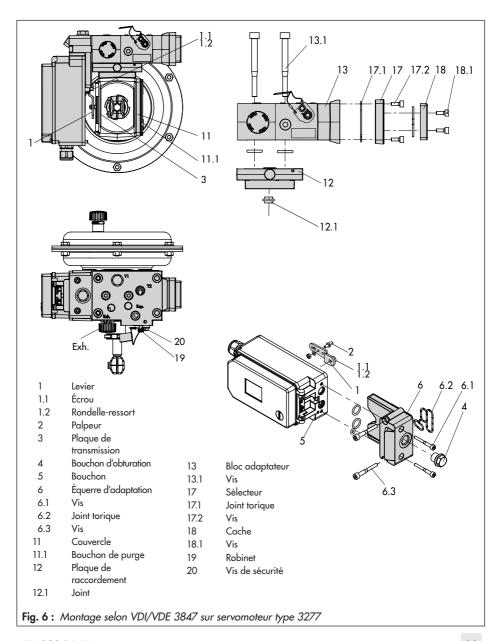
Pour le montage du positionneur, seul le raccord Y1 est nécessaire. Le raccord Y2 peut être utilisé pour la mise à l'air de la chambre des ressorts.

- Placer la plaque de transmission (3) sur la tige de servomoteur en vérifiant que la vis de fixation est placée correctement dans la rainure de la tige de servomoteur.
- 2. Placer l'équerre d'adaptation (6) sur le positionneur et la monter avec les vis (6.1) en veillant à ce que les joints soient positionnés correctement. Pour les positionneurs avec mise à l'air de la chambre des ressorts, retirer le bouchon (5) avant de monter le positionneur. Pour les positionneurs sans mise à l'air de la chambre des ressorts, remplacer le bouchon d'obturation (4) par un bouchon de purge.
- Pour les servomoteurs de 355/700/750 cm², le positionneur est équipé d'un levier M (1) à l'arrière de son boîtier. Retirer le palpeur (2) en position 35 et le replacer dans le perçage en position 50, puis visser.
 Pour les servomoteurs de 175/240/350 cm² avec une course de 15 mm, le palpeur (2) doit rester en position 35.
- Placer le joint torique (6.2) dans la rainure de l'équerre d'adaptation (6).
- Insérer le joint torique (17.1) dans le sélecteur (17), puis monter le sélecteur sur le bloc adaptateur (13) avec les vis (17.2).
- 6. Monter le cache (18) sur le sélecteur (17) avec les vis (18.1) en veillant à ce que les joints soient positionnés correctement.

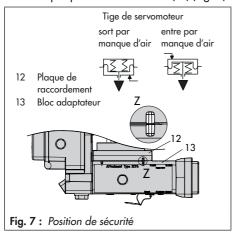


Nota:

Une électrovanne peut également être montée à la place du cache (18) : sa position de montage sera alors déterminée par l'orientation du sélecteur (17). En alternative, une plaque de restriction peut être montée, cf. AB 11.



- Introduire les vis (13.1) dans les orifices centraux du bloc adaptateur (13).
- 8. Enfoncer la plaque de raccordement (12) avec le joint (12.1) sur les vis (13.1) en position de sécurité « Tige sort par manque d'air » ou « Tige entre par manque d'air » selon la configuration choisie. La position de sécurité est active lorsque la rainure du bloc adaptateur (13) correspond à celle de la plaque de raccordement (12) (Fig. 7).



- Monter le bloc adaptateur (13) et la plaque de raccordement (12) avec les vis (13.1) sur le servomoteur.
- 10. Insérer le bouchon de purge (11.1) sur le raccordement **Exh.**
- Pour la position de sécurité « Tige sort par manque d'air », fermer le raccord Y1 avec un bouchon d'obturation.

Pour la position de sécurité « Tige entre par manque d'air », connecter le raccord Y1 avec le raccord de la pression de commande du servomoteur. Placer le positionneur sur le bloc adaptateur (13) de sorte que le palpeur (2) se trouve au-dessus de la plaque de transmission (3). Ajuster le levier (1) en conséquence et maintenir l'arbre du positionneur en position après avoir ouvert le couvercle situé sur le bouton tourner-pousser ou sur le capuchon.

L'effort des ressorts doit plaquer le levier (1) contre la plaque de transmission.

Fixer fermement le positionneur sur le bloc adaptateur (13) avec les deux vis (6.3) en veillant à ce que les joints toriques (6.2) soient positionnés correctement.

12. Monter le couvercle (11) de l'autre côté de l'arcade. Veiller alors impérativement à ce que le bouchon de purge soit orienté vers le bas lorsque la vanne de régulation est montée afin de permettre l'évacuation de condensats éventuels.

Montage sur profil NAMUR (cf. Fig. 8)

- Pièces de montage nécessaires et accessoires : cf. Tableau 4, page 39
- Respecter les indications du tableau des courses en page 15!
- 1. Vanne de la série 240, surface de servomoteur jusqu'à 1400-60 cm²: visser à fond les deux entretoises (14) sur l'équerre de l'accouplement selon l'exécution ou directement sur l'accouplement (selon l'exécution) puis fixer fermement la plaque de transmission (3) à l'aide des vis (14.1).

Vanne type 3251, surface de servomoteur de 350 cm² à 2800 cm²: selon l'exécution, visser la longue plaque de transmission (3.1) sur l'équerre de l'accouplement ou directement sur l'accouplement du servomoteur.

Vanne type 3254, surface de servomoteur de 1400-120 cm² à 2800 cm²: visser à fond les deux entretoises (14) sur l'équerre (16). Visser à fond l'équerre (16) sur l'accouplement, puis fixer fermement la plaque de transmission (3) à l'aide des vis (14.1).

Monter le positionneur sur le profil NAMUR comme illustré sur la Fig. 8.

 Pour un montage sur profil NAMUR, fixer le bloc de liaison NAMUR (10) avec une vis et une rondelle-éventail (11) directement dans le perçage prévu à cet effet. Aligner le repère du bloc de liaison NAMUR sur une course de 50 % (sur le côté marqué « 1 »).

Pour les **vannes à colonnes** avec la cornière (15) placée sur la tige : visser les

- quatre goujons filetés dans le bloc de liaison NAMUR (10). Placer le bloc de liaison NAMUR sur la tige et placer la cornière (15) depuis le côté opposé. Fixer la cornière sur les goujons filetés à l'aide des écrous et des rondelles-éventail. Aligner le repère du bloc de liaison NAMUR sur la course de 50 % (sur le côté marqué « 1 »).
- 3. Placer l'équerre d'adaptation (6) sur le positionneur et la monter avec les vis (6.1) en veillant à ce que les joints soient positionnés correctement. Pour les positionneurs avec mise à l'air de la chambre des ressorts, retirer le bouchon (5) avant de monter le positionneur. Pour les positionneurs sans mise à l'air de la chambre des ressorts, remplacer le bouchon d'obturation (4) par un bouchon de purge.
- Sélectionner le levier (1) M, L ou XL ainsi que la position du palpeur nécessaires en fonction de la surface du servomoteur et de la course de la vanne dans le tableau des courses en page 15.

Sur les exécutions standard, le levier M est équipé d'un palpeur en position 35. Pour les autres positions ou pour les leviers L ou XL, procéder comme suit :

- Visser le palpeur (2) dans le perçage du levier (position du palpeur indiquée dans le tableau des courses). N'utiliser que le palpeur long (2) contenu dans le kit de montage.
- Placer le levier (1) sur l'arbre du positionneur et visser fermement l'écrou (1.1) avec la rondelle-ressort (1.2).
- Déplacer une fois le levier d'une butée à l'autre.

- Placer le joint torique (6.2) dans la rainure de l'équerre d'adaptation.
- Insérer le joint torique (17.1) dans le sélecteur (17) et monter le sélecteur sur le bloc d'adaptateur (13) avec les vis (17.2).
- Monter le cache (18) sur le sélecteur avec les vis (18.1) en veillant à ce que les joints soient positionnés correctement.



Nota:

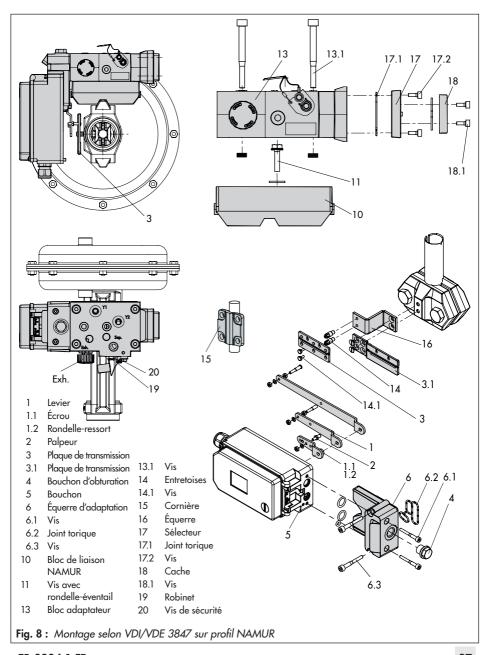
Une électrovanne peut également être montée à la place du cache (18) : sa position de montage sera alors déterminée par l'orientation du sélecteur (17). En alternative, une plaque de restriction peut être montée, cf. ▶ AB 11.

- 8. Fixer le bloc adaptateur (13) sur le bloc de liaison NAMUR à l'aide des vis (13.1).
- Insérer le bouchon de purge sur le raccordement Exh.
- 10. Placer le positionneur sur le bloc adaptateur (13) de sorte que le palpeur (2) s'insère dans la fente de la plaque de transmission (3, 3.1). Ajuster le levier (1) en conséquence.

Fixer le positionneur sur le bloc adaptateur (13) avec les deux vis de fixation (6.3) en veillant à ce que les joints toriques (6.2) soient positionnés correctement.

11. Pour des servomoteurs à simple effet sans mise à l'air de la chambre des ressorts, connecter le raccord Y1 du bloc adaptateur au raccord de pression de commande du servomoteur. Boucher le raccord Y2 avec un bouchon d'obturation.

Pour des servomoteurs à double effet et pour des servomoteurs avec mise à l'air de la chambre des ressorts, connecter le raccord Y2 du bloc adaptateur au raccord de pression de commande de la seconde chambre du servomoteur ou de la chambre des ressorts du servomoteur.



4.4 Montage sur microvanne type 3510

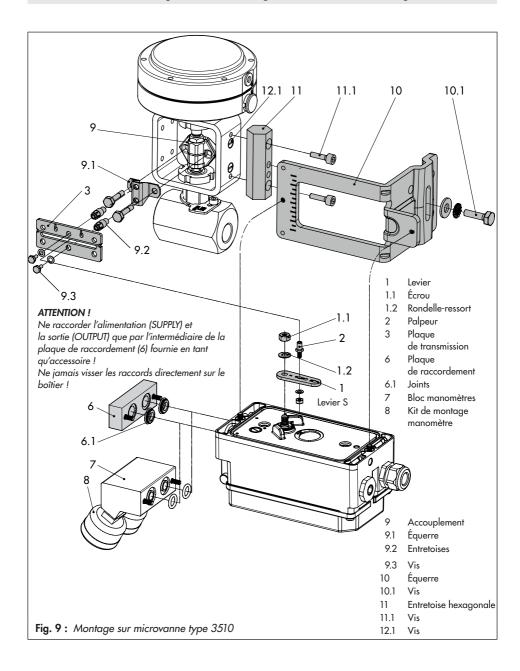
Fig. 9

- Pièces de montage et accessoires nécessaires : Tableau 3
- Respecter les indications du tableau des courses en page 15!

Le positionneur est monté sur une équerre fixée sur le cadre de la vanne de régulation.

- 1. Visser l'équerre (9.1) sur l'accouplement.
- 2. Mettre en place les deux entretoises (9.2) sur l'équerre (9.1) de l'accouplement (9), puis enfoncer la plaque de transmission (3) et la fixer fermement avec les vis (9.3).
- Monter l'indicateur de course (accessoire) à l'extérieur de l'arcade à l'aide des vis hexagonales (12.1) afin que la graduation soit alignée avec la tige d'accouplement.
- Fixer l'entretoise hexagonale (11) directement à l'extérieur du perçage de l'arcade existant à l'aide des vis M8 (11.1).
- Fixer l'équerre (10) sur l'entretoise hexagonale à l'aide d'une vis hexagonale (10.1), d'une rondelle et d'une rondelle-éventail.
- Monter la plaque de raccordement (6) ou le bloc manomètres (7) avec les manomètres sur le positionneur. Veiller à ce que les deux joints toriques d'étanchéité (6.1) soient positionnés correctement.
- Retirer le levier standard M (1) de l'arbre du positionneur et récupérer le palpeur (2).

- Retirer le levier S (1) et visser le palpeur
 dans le perçage en position 17.
- Placer le levier S sur l'arbre du positionneur et visser fermement l'écrou (1.1) et la rondelle-ressort (1.2).
 Déplacer une fois le levier d'une butée à l'autre.
- 10. Placer le positionneur sur l'équerre (10) de sorte que le palpeur coulisse dans la fente de la plaque de transmission (3). Déplacer le levier (1) en conséquence. Fixer fermement le positionneur sur l'équerre (10) avec ses deux vis.



4.5 Montage sur servomoteurs rotatifs

- Pièces de montage et accessoires nécessaires : Tableau 5
- Respecter les indications du tableau des courses en page 15!

Le positionneur est monté sur le servomoteur rotatif à l'aide de deux équerres doubles.

Pour le montage sur un servomoteur rotatif SAMSON type 3278, il faut d'abord monter l'adaptateur (5) associé sur l'extrémité libre de l'arbre du servomoteur rotatif.



Nota:

Pour le montage décrit ci-dessous, il est impératif de respecter le sens de rotation du servomoteur rotatif.

- Enfoncer la plaque de transmission (3) sur la fente de l'indicateur de position du servomoteur ou sur l'adaptateur (5).
- Placer le disque d'accouplement (4) sur la plaque de transmission (3) avec le côté plat vers le servomoteur. Lorsque la vanne est en position de fermeture, la fente de ce disque doit coïncider avec le sens de rotation selon la Fig. 11.
- Visser fermement le disque d'accouplement et l'adaptateur sur l'arbre du servomoteur à l'aide de la vis (4.1) et de la rondelleressort (4.2).
- 4. Visser fermement les deux équerres inférieures (10.1) sur le boîtier du servomoteur avec le pli vers l'intérieur ou l'extérieur en fonction de la surface du servomoteur. Mettre en place les équerres supérieures (10) et visser.

- 5. Monter la plaque de raccordement (6) ou le bloc manomètres (7) avec les manomètres sur le positionneur en veillant à ce que les deux joints toriques soient positionnés correctement. Pour les servomoteurs rotatifs sans ressorts à double effet, un amplificateurinverseur est nécessaire pour un montage sur servomoteur, cf. chapitre 4.6.
- Dévisser le palpeur standard (2) sur le levier M (1) du positionneur et le retirer. Utiliser le palpeur en métal blanc (Ø 5 mm) du kit de montage et le visser fermement en position 90°.
- 7. Placer et visser fermement le positionneur sur les équerres supérieures (10). Le levier (1) doit être engagé avec le palpeur dans la fente du disque d'accouplement (4) (Fig. 11), en tenant compte du sens de rotation du servomoteur. Dans tous les cas, s'assurer que le levier (1) est parallèle au côté longitudinal du positionneur lorsque le servomoteur a parcouru la moitié de sa rotation.
- 8. Coller la graduation (4.3) sur le disque d'accouplement de sorte que la pointe de la flèche indique la position de fermeture et qu'elle soit bien visible lorsque la vanne est montée.

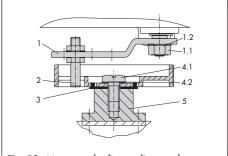
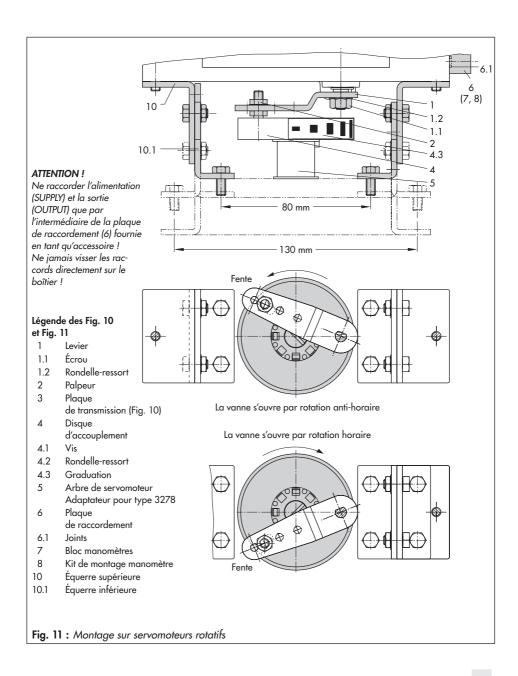


Fig. 10 :Montage du disque d'accouplement sur un servomoteur type 3278



4.5.3 Exécution lourde

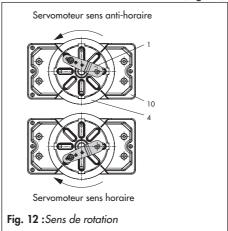
 Pièces de montage et accessoires nécessaires : Tableau 5

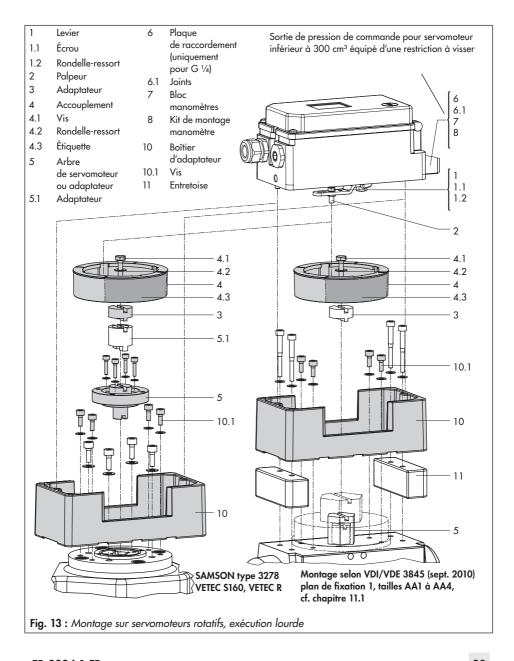
Les deux kits de montage contiennent toutes les pièces de montage : choisir le kit correspondant à la surface du servomoteur.

Préparer le servomoteur et installer l'adaptateur du fabricant du servomoteur si nécessaire.

- Monter le boîtier (10) sur le servomoteur rotatif. Pour le montage VDI/VDE, utiliser les entretoises (11) si nécessaire.
- Sur les servomoteurs rotatifs SAMSON type 3278 et VETEC S160, visser l'adaptateur (5) sur l'extrémité libre de l'arbre du servomoteur rotatif; sur le servomoteur VETEC R, monter l'adaptateur (5.1). Sur le type 3278, VETEC S160 et VETEC R, monter l'adaptateur (3); pour l'exécution VDI/VDE, uniquement si la surface du servomoteur l'impose.
- Placer l'étiquette autocollante (4.3) sur l'accouplement de sorte que la couleur jaune signale la position « ouverte » de la vanne à un endroit visible du boîtier. Des étiquettes autocollantes portant des symboles explicatifs sont disponibles et peuvent être apposées sur le boîtier si nécessaire.
- 4. Insérer l'accouplement (4) sur la fente de l'indicateur de position du servomoteur (3) et visser fermement à l'aide de la vis (4.1) et de la rondelle-ressort (4.2).
- Dévisser et retirer le palpeur standard (2) situé sur le levier M (1) du positionneur.

- Visser le palpeur (Ø 5 mm) fourni dans le kit de montage en position 90°.
- 6. Pour l'embout taraudé G ¼ ou le bloc manomètre (avec les manomètres sur le positionneur), monter la plaque de raccordement en s'assurant que les deux joints sont positionnés correctement. Pour les servomoteurs rotatifs sans ressorts à double effet, un amplificateur-inverseur est nécessaire pour le montage sur servomoteur, cf. chapitre 4.6.
- Pour les servomoteurs de moins de 300 cm³, visser la restriction (accessoire, réf. n° 1400-6964) sur la sortie de pression de commande du positionneur (ou du bloc manomètres ou de la plaque de raccordement).
- Placer le positionneur sur le boîtier (10) et visser fermement. Aligner le levier (1) de sorte que son palpeur pénètre dans la fente correspondante, en tenant compte du sens d'action du servomoteur (Fig. 12).





4.6 Amplificateur-inverseur pour servomoteurs à double effet

Pour être utilisé sur des servomoteurs à double effet, le positionneur doit être équipé d'un amplificateur-inverseur, cf. notice de montage et de mise en service ▶ EB 8392 relative à l'amplificateur-inverseur type 3710 SAMSON. Si un autre amplificateur-inverseur portant la référence 1079-1118 ou 1079-1119 est utilisé, suivre les instructions de montage décrites dans le chapitre.

Pour tous les amplificateur-inverseurs :

La pression de commande du positionneur est appliquée à la sortie A_1 de l'amplificateur-inverseur. La pression à la sortie A_2 est une pression complémentaire à la pression A1 selon la relation $A_1 + A_2 = Z$.

A₁: diriger la sortie A₁ sur le raccord de pression de commande du servomoteur pour ouvrir la vanne lorsque la pression augmente.

A₂: diriger la sortie A₂ sur le raccord de pression de commande du servomoteur pour fermer la vanne lorsque la pression augmente.

4.6.4 Amplificateur-inverseur 1079-1118 ou 1079-1119

Montage

 Monter la plaque de raccordement (6) faisant partie des pièces de montage (cf. Tableau 5) sur le positionneur, en veillant à ce que les deux joints toriques (6.1) sont positionnés correctement.

- Visser les écrous spéciaux (1.3) faisant partie des accessoires de l'amplificateurinverseur dans les alésages de la plaque de raccordement.
- Placer le joint plat (1.2) dans le logement de l'amplificateur-inverseur et introduire les deux vis spéciales creuses (1.1) dans les alésages A₁ et Z.
- Monter l'amplificateur-inverseur sur la plaque de raccordement (6) et fixer fermement l'ensemble avec les deux vis spéciales (1.1).
- Visser les filtres (1.6) contenus dans la livraison à l'aide d'un tournevis (8 mm) dans les alésages A₁ et Z.

ATTENTION!

Risque de sortie d'air incontrôlée sur le raccord de pression de commande!

Ne pas dévisser le bouchon (1.5) de l'amplificateur-inverseur !



Nota:

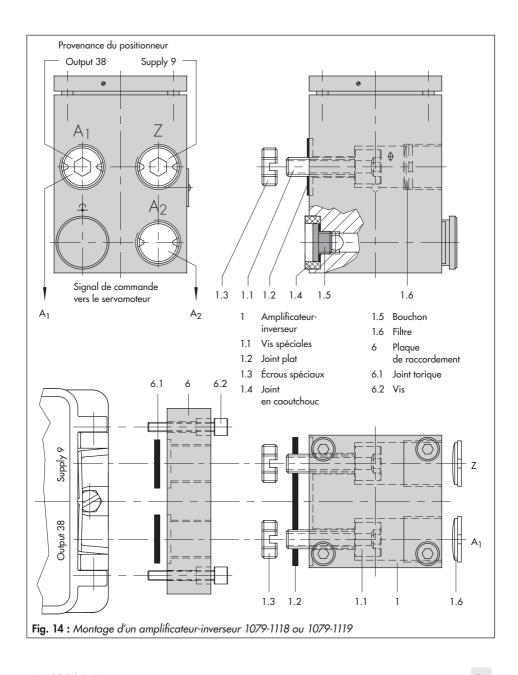
Le joint en caoutchouc (1.4) n'est pas utilisé lorsque le bouchon est en place et peut donc être retiré.

Montage des manomètres

L'ordre de montage est tel que décrit dans la Fig. 14. Un bloc manomètres peut être vissé sur les raccords **A**₁ et **Z**.

Bloc manomètres G ¼ 1400-7106 ¼ NPT 1400-7107

Manomètres pour alimentation Z et sortie A₁ selon les Tableau 1 à Tableau 5.



4.7 Montage de positionneurs avec boîtier inox

Les positionneurs avec boîtier inox doivent être équipés de pièces de montage en inox ou sans aluminium.



Nota:

Les plaques de raccordement pneumatiques et un bloc manomètres peuvent être commandés en version inox (cf. références ci-dessous), de même que l'amplificateur-inverseur pneumatique type 3710.

Plaque de raccordement (inox)	G 1/4 1/4 NPT	1400-7476 1400-7477
Bloc manomètres	G 1/4	1402-0265
(inox)	1/4 NPT	1400-7108

Pour le montage de positionneurs avec boîtier inox, les Tableau 1 à Tableau 6 s'appliquent, avec les restrictions suivantes :

Montage intégré

Tous les kits de montage des Tableau 1 et Tableau 2 peuvent être utilisés. Aucun bloc de liaison n'est requis. La plaque de raccordement pneumatique en inox amène l'air au servomoteur en interne.

Montage selon CEI 60534-6 (profil NAMUR ou montage sur colonnes)

Tous les kits de montage du Tableau 3 peuvent être utilisés. Plaque de raccordement en inox.

Montage sur servomoteurs rotatifs

Tous les kits de montage du Tableau 5 peuvent être utilisés, à l'exception du kit « Exécution lourde ». Plaque de raccordement en inox.

4.8 Balayage de la chambre des ressorts pour servomoteurs à simple effet

L'air évacué par le positionneur peut servir à protéger la chambre interne du servomoteur contre la corrosion. Veiller aux points suivants :

Montage intégré type 3277-5 TS/TE

Le balayage de la chambre des ressorts s'effectue automatiquement.

Montage intégré type 3277, 175 à 750 cm²

TS : Retirer le bouchon (12.2) (Fig. 4, page 19) du bloc de liaison et créer une liaison pneumatique vers la purge du servomoteur.



ATTENTION!

Risque d'erreur de montage avec les anciens blocs de liaison en aluminium revêtu époxy! Monter les anciens blocs de liaison en aluminium revêtu époxy selon les paragraphes « "Montage selon CEI 60534-6 (profil NA-MUR ou montage sur colonnes)" » et « "Montage sur servomoteurs rotatifs" »!

TE : Le balayage de la chambre des ressorts s'effectue automatiquement.

Montage selon CEI 60534-6 (profil NAMUR ou montage sur colonnes) et sur servomoteurs rotatifs

Le positionneur a besoin d'une sortie supplémentaire pour l'échappement d'air. Pour se faire, utiliser un adaptateur fourni en tant qu'accessoire :

Douille filetée G 1/4 0310-2619 (M20 × 1,5) 1/4 NPT 0310-2550



Nota:

L'adaptateur utilise l'un des raccords M20 × 1,5 du boîtier. Cela signifie donc qu'**un seul** passage de câble reste disponible pour les raccordements électriques.

Si d'autres éléments sont utilisés pour purger le servomoteur (électrovanne, amplificateur de débit, vanne de purge rapide, etc.), cet air d'échappement aussi doit être raccordé au circuit de mise à l'air de la chambre des ressorts. Le raccord sur le positionneur passant par l'adaptateur doit être protégé au niveau de la tubulure par un clapet antiretour (clapet anti-retour G ¼, réf. n° 8502-0597). Sans cela, la pression dans le boîtier du positionneur risque de dépasser la pression ambiante et d'endommager le positionneur en cas de purge soudaine.

4.9 Pièces de montage nécessaires et accessoires

Tableau 1 : Montage intégré type 3277-5 (Fig. 3)			
Pièces	Exécution standard pour servomoteurs jusqu'à 120 cm²		1400-7452
de montage	Exécution compatible peinture pour servomoteurs jusqu'à 120 cm²		1402-0940
	Ancienne plaque de commutation sur le servomoteur type 3277-5x (ancienne version)	xxxxx.00	1400-6819
	Nouvelle plaque de commutation sur le servomoteur type 3277-5x (nouvelle version) ¹⁾	xxxxx.01	1400-6822
Accessoires pour servomoteur	Nouvelle plaque de raccordement pour servomoteur type 3277-5 x (nouvelle version) $^{1)}$, G $^{1/6}$ et $^{1/6}$ NPT		
3CI VOIIIOICOI	Ancienne plaque de raccordement pour servomoteur type 3277-50 (ancienne version) : G $^{1/8}$	1400-6820	
	Ancienne plaque de raccordement pour servomoteur type 3277-50 (ancienne version) : 1/8 NPT	1400-6821	
	Dl	G 1/4	1400-7461
	Plaque de raccordement (6)	1/4 NPT	1400-7462
Accessoires pour positionneur	D 171	G 1/4	1400-7458
	Bloc manomètres (7)	1/4 NPT	1400-7459
1	V:	Inox/Laiton	1402-0938
	Kit de montage manomètre (8) jusqu'à 6 bar max. (sortie/alim.)	Inox/Inox	1402-0939

Seules les nouvelles plaques de commutation et de raccordement peuvent être utilisées sur les nouveaux servomoteurs (index .01) ; les anciennes et les nouvelles plaques **ne sont pas** interchangeables.

Montage sur vanne de régulation – Pièces de montage et accessoires

Tableau 2	: Montage intégré type 3277 (Fig. 5)			N° réf.
Pièces de	Exécution standard sur servomoteurs de 175, 240,	350, 355, 70	0, 750 cm ²	1400-7453
montage	Exécution compatible peinture sur servomoteurs de 175, 240, 350, 355, 700, 750 cm ²			1402-0941
	Tube avec raccord		Acier G 1/4/ G 3/8 1/NPT / 3/8 NPT	1402-0970
Accessoires	- pour la position de sécurité « tige entre par manque d'air »	175 cm ²	¹⁄MPT / ¾ NP1	1402-0976
Accessoires	- pour balayage de la chambre de membrane	173 CIII-	Inox G 1/4/ G 3/8	1402-0971
	supérieure		1/NPT / 3/8 NPT	1402-0978
			G 1/4/ G 3/8	1400-6444
		0.40	Acier 4/4/ G 48 1/NPT / 3/8 NPT	1402-0911
		240 cm ²	G 1/4 / G 3/8	1400-6445
			Inox 1/2NPT / 3/8 NPT	1402-0912
	Tube avec raccord – pour la position de sécurité		G 1/4/ G 3/8	1400-6446
		250 3	1/NIDT / 3/6 NIDT	1402-0913
		350 cm ²	G 741 G 70	1400-6447
			Inox 1/2NPT / 3/8 NPT	1402-0914
			G 1/4/ G 3/8	1402-0972
		255 2	Acier 4/4/ G 3/8 NPT	1402-0979
		355 cm ²	G 1/4/ G 3/8	1402-0973
۸			Inox 1/NPT / 3/8 NPT	1402-0980
Accessoires			G 1/4/ G 3/8	1400-6448
		7002	Acier //NPT / 3/8 NPT	1402-0915
		700 cm ²	Inox G 1/4/ G 3/8	1400-6449
			MPT / % NPT	1402-0916
			Acier G 1/4/ G 3/8	1402-0974
		750 cm ²	1/MPI / 3/8 NPI	1402-0981
		/30 cm²	G ¼/ G ¾	1402-0975
			Inox 1/NPT / 3/8 NPT	1402-0982
	N. I. I. S. C.		G 1/4	1400-8819
	Bloc de liaison avec joints et vis de fixation		1/4 NPT	1400-8820
	Kit de montage manomètre jusqu'à 6 bar max.		Inox/Laiton	1402-0938
	(sortie/alim.)			1402-0939

Tableau 3: Montage sur profil NAMUR ou montage sur colonnes (Ø colonnes de 20 à 35 mm) selon					
CEI 60534-6 (Fig. 5 et Fig. 9)					
Course (mm)	Levier	Pour servomoteur		N° réf.	
3,5 à 17,7	S	Type 3271-5 de 60/120 cm² sur microvanne type 3510 (Fig	. 9)	1402-0478	
5 à 50	M 1)	Servomoteurs hors fabrication SAMSON et type 3271 de 1	20 à 750 cm²	1400-7454	
14 à 100	L	Servomoteurs hors fabrication SAMSON et type 3271, exécut	ions 1000 et 1400-60	1400-7455	
40 à 200	XL	Servomoteurs hors fabrication SAMSON et type 3271, exéc 2800 cm² pour course de 120 mm	Servomoteurs hors fabrication SAMSON et type 3271, exécutions 1400-120 et 2800 cm² pour course de 120 mm		
		Type 3271, exécutions 1400-120 et 2800 cm² pour course de 30/60 mm ²⁾		1400-7466	
30 ou 60	L	Équerre de montage pour les servomoteurs linéaires Emerson et Masoneilan. En fonction de la course, un kit de montage selon CEI 60534-6 peut être nécessaire, cf. possibilités énoncées ci-dessus.		1400-6771	
		Valtek type 25/50		1400-9554	
	ы		G 1/4	1400-7461	
	Plaque de raccordement (6)		1/4 NPT	1400-7462	
	Bloc manomètres (7)		G 1/4	1400-7458	
Accessoires			1/4 NPT	1400-7459	
	IZ: I		Inox/Laiton	1402-0938	
	Kit de montage manomètre jusqu'à 6 bar max. (sortie/alim.)		1402-0939		

Le levier M est monté sur l'appareil de base (livré avec le positionneur).

²¹ En lien avec la commande manuelle latérale type 3273 d'une course nominale de 120 mm, aussi avec 1 équerre 0300-1162 et 2 vis noyées 8330-0919

Tableau 4: Montage selon VDI/VDE 3847 (Fig. 6 et Fig. 8)					
Positionneur	électropneumatique avec interface VDI/VDE-3847	type 3730-1xx0	000000x007000	N° réf.	
	Adaptateur d'interfaces				
	Kit de montage pour montage sur type 3277 SA	MSON de 175 à	750 cm ²	1402-0868	
	Kit de montage pour montage sur type 3271 SAMSON ou servomoteurs hors fabrication SAMSON			1402-0869	
P:> 1	Plaque de raccordement, dont raccord pour le balayage de la chambre des ressorts	Aluminium	ISO 228/1-G1/4	1402-0268	
Pièces de montage			1/4-18 NPT	1402-0269	
mornage			ISO 228/1-G1/4	1402-0270	
		lnox	1/4-18 NPT	1402-0271	
	Détection de course pour courses de vanne jusqu'à 100 mm				
	Détection de course pour courses de vanne de 100 à 200 mm (uniquement type 3271 SAMSON)			1402-0178	

Montage sur vanne de régulation – Pièces de montage et accessoires

Tableau 5	u 5 : Montage sur servomoteurs rotatifs (Fig. 10 et Fig. 11)			
	Montage selon VDI/VDE 3845 (septembre 2010), cf. chapitre 11.1 po	ur plus de détails		
	La surface du servomoteur correspond au plan de fixation 1.			
	Tailles AA1 à AA4, exécution équerre inox CrNiMo		1400-7448	
	Tailles AA1 à AA4, exécution lourde		1400-9244	
	Taille AA5, exécution lourde (par ex. Air Torque 10 000)		1400-9542	
	La surface de l'arcade correspond au plan de fixation 2, exécutio	n lourde	1400-9526	
Pièces de montage	Montage pour servomoteurs rotatifs jusqu'à un angle de rotation de 180°, plan de fixation 2		1400-8815 et 1400-9837	
	Montage sur type 3278 SAMSON 160/320 cm², exécution équerre inox CrNiMo			
	Montage sur type 3278 SAMSON 160 cm ² et types S160, R et M VETEC, exécution lourde			
	Montage sur type 3278 SAMSON 320 cm ² et type S320 VETEC, exécution lourde			
	Montage sur Camflex II		1400-9120	
		G 1/4	1400-7461	
	Plaque de raccordement (6)	1/4 NPT	1400-7462	
	pl >1 /7\	G 1/4	1400-7458	
Accessoires	Bloc manomètres (7)	1/4 NPT	1400-7459	
		Inox/Laiton	1402-0938	
	Kit de montage manomètre jusqu'à 6 bar max. (sortie/alim.) Inox/Inox		1402-0939	

Tableau 6 : Accessoires généraux			N° réf.
Amplificateur-inverseur pour servomoteurs à double effet			Туре 3710
	Plastique noir (câble 6 à 12 mm)		8808-1011
	Plastique ble	eu (câble 6 à 12 mm)	8808-1012
Passage de câble M20 × 1,5,	Laiton nickel	é (câble 6 à 12 mm)	1890-4875
	Laiton nickelé (câble 10 à 14 mm)		1922-8395
	Inox 1.4305 (câble 8 à 14,5 mm)		8808-0160
A L	Aluminium revêtu époxy		0310-2149
Adaptateur M20 × 1,5 à ½ NPT Inox			1400-7114
Kit d'ajout contenant 1 contact de position inductif		SJ2-SN	1400-9735
Plaque de couvercle avec liste des paramètres et indications d'utilisation		DE/EN (réglage d'usine)	1992-8986
		EN/ES	1992-8988
		EN/FR	1992-8987

5 Raccords



AVERTISSEMENT!

Risque de blessures dues à la tige de servomoteur entre/sort par ressorts! Ne pas toucher la tige de servomoteur et ne pas la bloquer!

ATTENTION!

- Si les étapes de montage, d'installation et de mise en service sont effectuées dans le mauvais ordre, cela peut engendrer des dysfonctionnements! Suivre les différentes étapes dans l'ordre suivant!
- Retirer le film de protection des raccordements pneumatiques.
- Monter le positionneur sur la vanne de régulation.
- 3. Raccorder l'alimentation pneumatique.
- 4. Raccorder l'alimentation électrique.
- 5. Procéder aux réglages de mise en service.

5.1 Raccordements pneumatiques

ATTENTION !

Si le raccordement pneumatique est inapproprié, cela peut engendrer des dysfonctionnements!

Ne pas relier directement l'air comprimé au taraudage du boîtier du positionneur!

au taraudage du boîtier du positionneur ! Les raccords doivent être vissés sur la plaque de raccordement, le bloc manomètres ou le bloc de liaison fournis en tant qu'accessoires ! Les raccords d'air sur la plaque de raccordement, le bloc manomètres et le bloc de liaison sont, au choix, des taraudages ½ NPT ou G ½. Ils sont généralement utilisés pour des tubes en métal, en cuivre ou en plastique.



ATTENTION!

Risque de dysfonctionnement dû au non-respect de la qualité de l'air demandée !

N'utiliser que de l'air sec, propre et sans huile!

Observer les consignes de maintenance des postes de préparation d'air ! Avant de procéder au branchement, nettoyer soigneusement les conduites d'air !

Le raccord de pression de commande est bien défini pour le montage intégré sur le servomoteur type 3277. Pour le montage selon CEI 60534-6 (NAMUR), son emplacement sur la coupelle inférieure ou supérieure du servomoteur dépend de la position de sécurité « Tige entre par manque d'air » ou « Tige sort par manque d'air ».

Pour les servomoteurs rotatifs, observer les prescriptions de raccordement indiquées par le fabricant

5.1.1 Manomètres

Il est recommandé de monter des manomètres pour contrôler l'alimentation (SUPPLY) et de la pression de commande (OUTPUT) (cf. Accessoires dans les Tableau 1 à Tableau 6).

5.1.2 Pression d'alimentation

La pression d'alimentation nécessaire dépend de la plage de pression nominale et du sens d'action (position de sécurité) du servomoteur

Selon le servomoteur, la plage de pression nominale est indiquée sur la plaque signalétique comme plage de ressorts ou plage de pression de commande. Le sens d'action est repéré par un symbole ou par TE ou TS.

TS – Tige sort par manque d'air (AIR TO OPEN)

Position de sécurité « Vanne fermée » (pour vannes à passage droit et à passage équerre) :

Pression d'alimentation nécessaire = Valeur finale de plage de pression nominale + 0,2 bar, minimum 1,4 bar.

TE – Tige entre par manque d'air (AIR TO CLOSE)

Position de sécurité « Vanne ouverte » (pour vannes à passage droit et à passage équerre) :

La pression d'alimentation nécessaire sur une vanne qui doit être fermée-étanche est calculée à partir de la pression de commande maximale pcd_{max}, comme suit :

$$pst_{max} = F + \frac{d^2 \cdot \varpi \cdot \Delta p}{4 \cdot A}$$
 [bar]

d = Diamètre du siège [cm]

p = Pression différentielle sur la vanne [bar]

A = Surface du servomoteur [cm²]

F = Valeur finale de la plage de pression de commande du servomoteur [bar]

En l'absence de toute indication, procéder comme suit :

Pression d'alimentation nécessaire = Valeur finale de la plage de pression nominale + 1 bar

5.1.3 Pression de commande (Output)

La pression de commande à la sortie (Output 38) du positionneur peut être limitée à env. 2,4 bar avec le paramètre P9 = ON.

5.2 Raccordements électriques



DANGER!

Danger de mort par formation d'une atmosphère explosive!

Pour le montage et l'installation en zones à risques d'explosion, la norme EN 60079-14:2008, VDE 0165 partie 1 Atmosphères explosibles – Conception, sélection et construction des installations électriques s'applique.



AVERTISSEMENT!

Un mauvais branchement électrique peut entraîner la neutralisation des dispositifs de protection contre les risques d'explosion!
Respecter l'affectation des bornes!
Ne pas retirer les vis vernies se trouvant à l'intérieur ou à l'extérieur du boîtier!
Ne pas dépasser les valeurs maximales admissibles de la Déclaration de conformité CE (U_i ou U₀, I_i ou I₀, P_i ou P₀: C_i ou C₀ et I_i ou I₀) si plusieurs appareils électriques à sécurité

intrinsèque doivent être raccordés ensemble.

Choix des câbles et fils électriques

Observer le paragraphe 12 de la norme EN 60079-14:2008 ; VDE 0165 partie 1 pour l'installation d'un circuit électrique à sécurité intrinsèque.

Lors de l'utilisation de fils et de câbles multiconducteurs sur plusieurs circuits à sécurité intrinsèque, le paragraphe 12.2.2.7. s'applique. L'épaisseur radiale de l'isolant d'un fil conducteur (par ex. polyéthylène) doit notamment être d'au moins 0,2 mm. Le diamètre de chaque fil ne doit pas être inférieur à 0,1 mm. Les extrémités des fils doivent être protégées (par ex. au moyen d'embouts). Lors du raccordement de deux câbles ou fils séparés, utiliser un passage de câble supplémentaire. Les passages de câbles non utilisés doivent être obturés par des bouchons. Les appareils fonctionnant à une température ambiante inférieure à -20 °C doivent être équipés d'entrées de câble métalliques.

Appareil Zone 2 / Zone 22

Pour les appareils utilisés avec la protection Ex nA II (appareil ne produisant pas d'étincelles) selon la norme EN 60079-15:2003, le raccordement, la coupure et la commutation de circuits électriques sous tension sont uniquement autorisés à des fins d'installation, d'entretien ou de réparation.

Les appareils raccordés à des circuits électriques à énergie limitée avec la protection Ex nL (appareil à énergie limitée) selon la norme EN 60079-15:2003 peuvent être commutés.

Lors du raccordement de matériel électrique à énergie limitée avec une protection Ex nL IIC, respecter les valeurs maximales admissibles indiquées dans la déclaration de conformité et ses avenants.

Entrée de câble

Entrée de câble avec passage de câble M20 × 1,5, bornier 6 à 12 mm.
Un second perçage du boîtier M20 × 1,5 est disponible et permet d'installer un passage de câble supplémentaire si nécessaire.
Les bornes à visser sont prévues pour des sections de fil de 0,2 à 2,5 mm² et des couples de serrage des vis de 0,5 à 0,6 Nm.
Les fils de la consigne doivent être raccordés aux bornes 11 et 12. Utiliser uniquement une source de courant pour alimenter le positionneur.



ATTENTION!

Endommagement du positionneur en cas de raccordement électrique non autorisé!

Ne jamais raccorder un positionneur à une source de tension! En cas de raccordement à une source de tension, une tension d'environ 7 V (ou env. 2 V en cas d'inversion des polarités) suffit à endommager l'appareil.

Ne pas interrompre le courant minimal de 3,7 mA pendant plus de deux minutes !

En général, il n'est pas nécessaire de connecter le positionneur à un conducteur d'équipotentialité. Mais, s'il le fallait, le raccordement à cette ligne doit être réalisé à l'intérieur de l'appareil.

Pour l'exploitation des contacts de position avec les exécutions 3730-11/-13/-18, connecter des relais transistorisés selon EN 60947-5-6 dans le circuit de sortie aux bornes 41/42 et 51/52.

Pour une utilisation en zones à risques d'explosion, il est recommandé de bien respecter les prescriptions indiquées.

Le schéma de raccordement est présenté dans la Fig. 15.

ATTENTION!

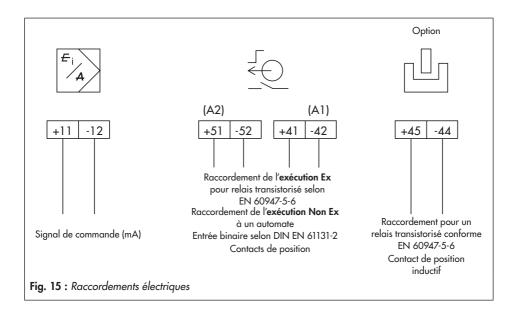
Dysfonctionnement du positionneur ! En fonctionnement, la consigne ne doit pas être inférieure à la valeur minimale admissible de 3,7 mA!

Accessoires

Passages de câbles M20 x 1,5	N° réf.
Plastique noir (câble 6 à 12 mm)	8808-1011
Plastique bleu (câble 6 à 12 mm)	8808-1012
Laiton nickelé (câble 6 à 12 mm)	1890-4875
Laiton nickelé (câble 10 à 14 mm)	1922-8395
Inox 1.4305 (câble 8 à 14,5 mm)	8808-0160

Adaptateur M20 × 1,5 à ½ NPT

Aluminium revêtu époxy	0310-2149
Inox	1400-7114



5.2.4 Relais transistorisé

Pour l'utilisation des contacts de position, il est nécessaire de connecter des relais transistorisés dans le circuit de sortie. Pour garantir le fonctionnement correct du positionneur, les relais transistorisés doivent respecter les valeurs limites du circuit de commande selon EN 60947-5-6.

Pour une utilisation en zones à risques d'explosion, il est recommandé de bien respecter les prescriptions indiquées.

Sur les applications Non Ex, les contacts de position peuvent être connectés directement sur l'entrée binaire de l'automate selon DIN EN 61131. Se référer aux plages de fonctionnement normalisées pour les entrées numériques selon DIN EN 61131-2 Chapitre 5.2.1.2 avec la tension de référence 24 V DC.

6 Exploitation

Le positionneur est commandé principalement depuis le bouton étoile.

Une restriction de débit doit être prémontée pour ajuster le débit d'air.

6.1 Éléments de commande

Bouton étoile (bouton tourner-pousser)

Tourner le bouton ® permet de sélectionner un code de paramètre (de *P0* à *P21*); appuyer sur le bouton permet de confirmer son choix.

Pour modifier la valeur d'un paramètre, tourner le bouton ⊕ sur la valeur voulue, puis appuyer sur le bouton ⊕ pour confirmer son choix.

Pour sauvegarder la nouvelle valeur du paramètre même en cas de coupure de courant, retourner à l'écran de service. Pour cela, tourner le bouton 3 jusqu'au code 40 ou attendre trois minutes sans effectuer aucune commande, jusqu'à ce que l'affichage retourne automatiquement à l'écran de service. Le paramètre n'est pas sauvegardé tant que l'icône 3 apparaît en haut de l'écran.



Nota:

L'appareil doit être réinitialisé après chaque modification des codes de paramètres **P2**, **P3**, **P4** et **P8**.

6.2 Restriction de débit Q

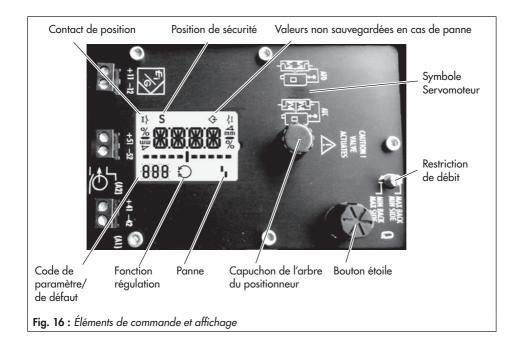
La restriction de débit permet d'adapter le débit d'air à la taille du servomoteur. Deux réglages fixes sont possibles selon le débit d'air amené au servomoteur, cf. chapitre 7.1.

Écran

Les symboles attribués aux codes et aux fonctions sont représentés sur l'affichage à cristaux liquides (LC). Le bargraphe présente l'écart de réglage avec un signe (+/-) et une valeur. Une barre supplémentaire s'affiche par cran de 1 % d'écart.

Sur un appareil qui n'a pas été initialisé, le bargraphe ne représente pas l'écart de réglage mais l'angle du levier par rapport à l'axe médian. Chaque barre représente alors un angle de 5°.

Si le symbole d'indication des pannes ¹ s'affiche à l'écran, tourner le bouton [⊕] jusqu'à l'affichage du message « *ERR* » permet d'identifier les codes de défauts *EO* à *E15* (cf. chapitre 7.6).



7 Mise en service

ATTENTION!

- Si les étapes de montage, d'installation et de mise en service sont effectuées dans le mauvais ordre, cela peut engendrer des dysfonctionnements! Suivre les différentes étapes dans l'ordre suivant!
- Retirer le film de protection des raccordements pneumatiques.
- 2. Monter le positionneur sur la vanne de régulation.
- 3. Raccorder l'alimentation pneumatique.
- 4. Raccorder l'alimentation électrique.
- 5. Procéder aux réglages de mise en service.

Dans la plupart des applications, le positionneur est prêt à fonctionner avec ses valeurs standard (réglage d'usine) s'il est monté correctement. Le positionneur doit être initialisé seulement après avoir paramétré la restriction de débit



AVERTISSEMENT!

et déterminé la position de sécurité.

A Risque de blessures dues à la tige de servomoteur entre/sort par manque d'air!

Ne pas toucher la tige de servomoteur et ne pas la bloquer !



Nota:

Le positionneur est équipé d'un dispositif de contrôle de la plage de fonctionnement. Si le levier se déplace trop près des butées finales (risque de dommages mécaniques), alors le servomoteur est purgé et la vanne se

déplace en position de sécurité (affichage **S** et code de défaut **E8**). Si c'est le cas, vérifier le montage. Le code de défaut affiché peut être acquitté avec la commande **RST** (cf. chapitre 7.6).

7.1 Réglage de la restriction de débit Q

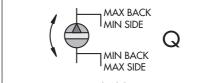


Fig. 17: Restriction de débit Q Position MAX BACK / MIN SIDE

La restriction de débit Q permet d'adapter le débit d'air à la taille du servomoteur :

- Pour les servomoteurs avec un temps de course inférieur à 1 s, par ex. les servomoteurs linéaires avec une surface active inférieure à 240 cm², la restriction doit être réglée sur (« MIN »).
- Pour les servomoteurs avec un temps de course supérieur ou égal à 1 s, aucune restriction de débit n'est nécessaire (« MAX »).

La position de la restriction de débit Q dépend en outre de la façon dont la pression de commande est amenée sur le servomoteur SAMSON :

 Pour les servomoteurs avec sortie de pression de commande latérale, par ex. type 3271-5, choisir la position « SIDE ».

- Pour les servomoteurs avec sortie de pression de commande à l'arrière, par ex. type 3277-5, choisir la position « BACK ».
- Pour les servomoteurs hors fabrication SAMSON, la position « SIDE » s'applique toujours.

Aperçu · Position de la restriction de débit Q*

Pression de Temps de commande course	<1 s	≥1 s
Sortie latérale	MIN SIDE	MAX SIDE
Sortie arrière	MIN BACK	MAX BACK

^{*} Aucune position intermédiaire n'est autorisée.

ATTENTION!

Une modification des réglages de mise en service peut engendrer des dysfonctionnements! Si la position de la restriction est modifiée,

le positionneur doit être réinitialisé !

7.2 Orientation de l'affichage

Pour adapter l'affichage du positionneur à la position de montage du servomoteur, l'écran peut pivoter à 180°.

Tourner ⊕ → Code **P1**

Appuyer sur , P1 clignote.



Sens de lecture pour montage des raccordements pneumatiques à droite Tourner iusqu'à ce que l'affichage soit présenté dans le bon sens.

Appuyer sur pour confirmer le sens de lecture sélectionné.

7.3 Choix de la position de sécurité

- Lorsque la vanne s'ouvre par augmentation de la pression, choisir AIR TO OPEN / ATO.
- Lorsque la vanne se ferme par augmentation de la pression, choisir AIR TO CLOSE / ATC.

La pression de commande est la pression pneumatique présente à la sortie du positionneur à laquelle les servomoteurs sont soumis.

Pour des positionneurs sur lesquels est monté un amplificateur-inverseur pour servomoteurs à double effet (raccordements conformes au chapitre), toujours choisir AIR TO OPEN / ATO.



Par défaut ATO

Tourner ⊕ → Code **P2**

Appuyer sur , **P2** clignote.

Tourner ⊕ → position de sécurité voulue (ATO ou ATC)

Appuyer sur 🕏 pour valider le réglage.

7.4 Réglage d'autres paramètres

Le tableau suivant regroupe tous les codes de paramètres avec les valeurs standard des réglages d'usine. Si des valeurs différentes doivent être paramétrées, procéder au réglage comme décrit plus haut.

Des précisions sur les codes de paramètres sont indiquées dans la liste des codes au chapitre 8.

Codes de paramètres

Les codes marqués d'un * exigent la réinitialisation de l'appareil.

[...] Valeurs paramétrées en usine

	•		
P0	Écran de service	P11	Fonction de position finale w > [OFF]
P1	Sens de lecture	P12	Seuil A1 d'enclenchement [2 %]
P2*	Position de sécurité [ATO] / ATC	P13	Seuil A2 d'enclenchement [98 %]
P3*	Position du palpeur [35]	P14	Affichage de la consigne w
P4*	Plage nominale [MAX]	P15	Démarrer l'initialisation.
P5	Caractéristique [0]	P16	Démarrer le tarage du point zéro.
P6	Consigne [4 à 20 mA]	P17	Démarrer le fonctionnement manuel.
P7	Sens d'action w/x [>>]	P18	Charger les réglages standard.
P8*	Gain K _P [50]	P19	sans fonction
Р9	Limitation de pression à 2,4 bar [OFF]	P20	Information sur la version du micrologiciel
P10	Fonction de position finale w < [ON]	P21	Comportement de régulation [PD] / PID

Initialisation 7.5

ATTENTION !

Le process risque d'être perturbé par le mouvement de la tige du servomoteur. Ne pas initialiser le positionneur lorsque le process est en cours ; ne lancer une initialisation que pendant la phase de mise en service et avec les vannes d'arrêt fermées l

Une pression de commande supérieure à la limite maximale admissible peut endommager la vanne de régulation! Avant de démarrer l'initialisation. vérifier la pression de commande maximale admissible de la vanne! Si nécessaire, limiter la pression de commande avec un détendeur placé en amont!

Risque de dysfonctionnement dû à une modification du montage ou de l'installation!

Restaurer les réglages d'usine du positionneur et le réinitialiser, s'il doit être installé sur un autre servomoteur ou si la position de montage est modifiée!

Lors de l'initialisation, le positionneur s'adapte de manière optimale aux conditions de frottement de la vanne et à la pression de commande requise par le servomoteur en procédant à un autocalibrage.

La nature et l'étendue de l'autocalibrage dépendent des paramètres préréglés.

Le réglage standard pour la plage nominale (code P4) est MAX. Lors de l'initialisation, le positionneur détermine le déplacement

linéaire/rotatif du dispositif de restriction depuis la position FERMÉE jusqu'à la butée opposée.



Conseil:

En cas de fonctionnement normal. démarrer simplement l'initialisation avec le code P15 après avoir monté le positionneur sur la vanne, réglé la restriction et contrôlé la position de sécurité du code **P2** suffit à garantir un fonctionnement optimal du positionneur. Le positionneur fonctionne alors avec les valeurs standard (réglages d'usine).

Activer le code **P15** pour lancer l'initialisation comme suit :



Maintenir enfoncé pendant 6 s, décompte affiché 6-5-4-3-2-1-

L'initialisation démarre, l'affichage clignote!



Nota:

Le temps nécessaire à l'initialisation dépend du temps de course du servomoteur et peut durer plusieurs minutes.



Initialisation réussie, régulateur en fonction régulation

Si la réinitialisation réussit, le régulateur passe en fonction régulation reconnaissable au symbole de régulation \bigcirc et à l'affichage qui indique la position de réglage prescrite par la consigne en %.

En cas de défaut, l'initialisation s'interrompt et le symbole de panne ¹1 s'affiche à l'écran, cf. chapitre suivant 7.6.

Interruption de l'initialisation

L'initialisation peut être interrompue en appuyant sur le bouton ⊕ :

Appuyer sur , *ESC* clignote à l'écran.

Appuyer sur pour confirmer l'interruption.

Cas 1 : Si le positionneur n'a jamais été initialisé auparavant et que l'initialisation est interrompue, il se déplace alors en position de sécurité.

Cas 2 : Si le positionneur a déjà été initialisé et qu'une réinitialisation est interrompue, il passe alors en mode AUTO. Les réglages de l'initialisation antérieure sont alors conservés.

7.6 Panne

En cas de panne, le symbole de panne l' s'affiche en bas de l'écran.

Tourner le bouton ⊕ jusqu'au code **P0** ou **P21** permet d'afficher les codes de défauts **E0** à **E15** correspondants avec le message **ERR**.

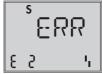
La liste des codes présentée au chapitre 8 présente des causes et solutions possibles.

Exemple:

Si la course supérieure saisie dans le code **P4** (plage nominale) est supérieure à la course maximale possible de la vanne, alors l'initialisation est interrompue (code de défaut *E2*) parce que la course nominale n'a pas été atteinte (code de défaut *E6*). La vanne se déplace en position de sécurité (affichage *S*).



Affichage du message d'erreur





La solution consiste à modifier la plage nominale (code **P4**) avant de redémarrer l'initialisation du positionneur.

Acquittement des codes de défauts

Les codes de défauts **E0** et **E8** peuvent être acquittés en procédant comme suit :







Tourner \bigoplus \rightarrow Code de défaut Appuyer sur \bigoplus , **ESC** s'affiche. Tourner \bigoplus \rightarrow **RST**

Appuyer sur 🕙 pour acquitter le défaut Appuyer sur le bouton 🏵 quand *ESC* est affiché permet d'interrompre l'acquittement.

7.7 Tarage du point zéro

Il peut être parfois nécessaire de réajuster le point zéro si la position de sécurité de la vanne est inexacte, par exemple avec des clapets à étanchéité souple.

Procéder comme suit pour tarer le point zéro en activant le code **P16** :



Tourner ⊕ → Code *P16*Maintenir ⊕ enfoncé pendant 6 s,
décompte affiché *6-5-4-3-2-1*-

Le tarage du point zéro démarre, l'affichage clignote!

Le positionneur entraîne le déplacement de la vanne en position FERMÉE et réajuste le point zéro électrique interne. Si le tarage du point zéro réussit, le régulateur repasse en fonction régulation (écran de service).

Interruption du tarage du point zéro

Le tarage du point zéro peut être interrompu en appuyant sur le bouton . Le positionneur repasse alors en mode AUTO. Le message *ESC* clignote sur l'affichage et doit être acquitté.

Un nouveau tarage peut être relancé immédiatement après.

7.8 Reset – Restauration des réglages d'usine

Quand une initialisation a réussi, le positionneur se trouve en fonction régulation.

La fonction Reset permet d'annuler l'initialisation en restaurant tous les paramètres réglés à leur valeur standard réglée en usine (cf. liste des codes, chapitre 8).

Depuis l'écran de service **P18**Maintenir enfoncé pendant 6 s, décompte affiché **6-5-4-3-2-1**-

7.9 Fonctionnement manuel

La position de la vanne peut être modifiée grâce à la fonction Fonctionnement manuel en procédant comme suit :

Tourner ⊕ → Code **P17**

Maintenir enfoncé pendant 6 s, décompte affiché 6-5-4-3-2-1-

- Un positionneur initialisé affiche la consigne manuelle (w man).
- Un positionneur non initialisé affiche la position du levier par rapport à l'axe médian, en degrés (°).

Tourner .

Positionneur initialisé :

La consigne manuelle est modifiée par pas de 0,1 %. La position est atteinte de manière réglée.

Positionneur non initialisé :

En modifiant la consigne manuelle, le servomoteur se déplace de manière déréglée.

Appuyer sur pour désactiver la commande manuelle.



Nota:

La seule manière d'arrêter le fonctionnement manuel est décrite ici. Le positionneur ne sort pas automatiquement de la fonction manuelle après trois minutes sans action sur l'écran de service.

8 Liste des codes

Code	Affichage, valeurs [réglage d'usine]	Description	
Remarq	narque : Les codes marqués d'un * exigent la réinitialisation de l'appareil.		
PO	Écran de service avec informations de base	Si le positionneur est initialisé, l'affichage digital présente la position de la vanne ou l'angle de rotation, en %. Appuyer sur permet d'afficher la position du levier par rapport à l'axe médian.	
P1	Sens de lecture	Le sens de lecture de l'affichage pivote de 180°.	
P2*	ATO/ATC [ATO]	Paramètre d'ajustement du fonctionnement de la vanne : ATO : Air to open (pression de commande ouvre), ATC : Air to close (pression de commande ferme)	
P3*	Position du palpeur 17/25/[35]/50/ 70/100/200/90°	Lors du montage, le palpeur doit être installé dans la bonne position en fonction de la course/de l'angle de la vanne (cf. page 15).	
P4*	Plage nominale [MAX]	À partir du micrologiciel 2.20: La plage de réglage peut être choisie par pas de 0,5 mm en fonction de la position réglée du palpeur. 17 de 3,5 à 11,0 mm, en alternative MAX 25 de 5,0 à 16,0 mm, en alternative MAX 35 de 7,0 à 22,0 mm, en alternative MAX 50 de 10,0 à 32,0 mm, en alternative MAX 70 de 14,0 à 44,0 mm, en alternative MAX 100 de 20,0 à 64,0 mm, en alternative MAX 200 de 40,0 à 128,0 mm, en alternative MAX Uniquement la plage maximale à 90° si P3 = 90° (MAX = course possible maximale)	
P5	Caractéristique de 0 à 8 [0]	Sélection de la caractéristique :	

Code	Affichage, valeurs [réglage d'usine]	Description		
Remarq	Remarque : Les codes marqués d'un * exigent la réinitialisation de l'appareil.			
P6	Consigne [de 4 à 20 mA] SRLO/SRHI	Pour utilisation en split-range : SRLO : plage inférieure de 4 à 11,9 mA SRHI : plage supérieure de 12,1 à 20 mA		
P7	w/x [>>]/<>	Sens de déplacement de la position de la vanne x vers la consigne w (augmentation/augmentation ou augmentation/réduction).		
P8*	Gain K _p 30/[50]	Le gain est réglé sur la valeur sélectionnée au cours de l'initialisation du positionneur. Si des oscillations apparaissent, la valeur K _p peut être réduite.		
Р9	Limitation de pression ON/[OFF]	La pression de commande maximale peut être égale à la valeur de la pression d'alimentation établie [OFF] ou, si la force maximale du servomoteur risque d'endommager la vanne, être limitée à 2,4 bar.		
P10	Position finale w < [ON]/OFF	Fonction de fermeture étanche inférieure : Si la consigne w se rapproche jusqu'à 1 % de la valeur finale entraînant la fermeture de la vanne, alors le servomoteur est spontanément purgé (pour ATO : Air to open) ou rempli d'air (pour ATC : Air to close) dans son intégralité.		
P11	Position finale w > ON/[OFF]	Fonction de fermeture étanche supérieure : Si la consigne w se rapproche de 99 % de la valeur finale entraînant l'ouverture de la vanne, alors le servomoteur est spontanément rempli d'air (pour ATO : Air to open) ou purgé (pour ATC : Air to close) dans son intégralité.		
P12	Seuil alarme A1 0 à 100 % [2 %]	Le seuil logiciel A1 se référant à la plage de fonctionnement est affiché et peut être modifié (pas de 0,5 %).		
P13	Seuil alarme A2 0 à 100 % [98 %]	Le seuil logiciel A2 se référant à la plage de fonctionnement est affiché et peut être modifié (pas de 0,5 %).		
P14	Info w initialisé	Affiche la consigne réglée en interne sur le positionneur (de 0 à 100 %, correspondant à P6 et P7). Appuyer sur permet d'afficher la consigne externe (consigne de 0 à 100 % correspondant à une plage de 4 à 20 mA).		
	non initialisé	Affiche la consigne externe de 0 à 100 % correspondant à une plage de 4 à 20 mA.		
P15	Démarrer l'initialisation	L'initialisation peut être interrompue en appuyant sur . La vanne se déplace alors en position de sécurité. En cas de coupure d'alimentation au cours de l'initialisation, le positionneur redémarre avec les valeurs de la dernière initialisation (s'il a déjà été initialisé auparavant).		

Code	Affichage, valeurs [réglage d'usine]	Description
Remarq	ue : Les codes marqués d'	un * exigent la réinitialisation de l'appareil.
P16	Démarrage du tarage du point zéro	Le tarage peut être interrompu en appuyant sur (3). La vanne repasse alors en fonction régulation. Nota: Le tarage du point zéro ne peut pas démarrer tant qu'il existe un défaut E1.
		En cas de coupure d'alimentation au cours du tarage du point zéro, le positionneur redémarre avec les dernières valeurs du point zéro.
P17	Fonctionnement manuel	Saisie de la consigne en tournant ❸.
P18	Reset – Restauration des réglages d'usine	Les paramètres sont réinitialisés avec les valeurs standard. La fonction régulation n'est possible qu'après une réinitialisation.
P19	sans fonction	
P20	Information sur la version du micrologiciel	La version du micrologiciel installée est affichée ici. Appuyer sur permet d'afficher les quatre derniers chiffres du numéro de série.
P21	Comportement de régulation [PD]/PID	Permet d'ajouter une action intégrale aux paramètres de régulation

Codes	de défauts	
EO	Défaut du point zéro	Uniquement avec la fonction de fermeture étanche P10 position finale w < sur ON
		Le point zéro s'est décalé de plus de 5 % par rapport à l'initialisation. Causes possibles du défaut : décalage de la position de montage/fixation du positionneur ou usure de l'ensemble siège/clapet, en particulier dans le cas de clapets à étanchéité souple.
	Solution	Vérifier la vanne et le montage du positionneur. Si tout est en ordre, tarer le point zéro à partir du code P16 (cf. chapitre 7.7) ou sélectionner le code de défaut et l'acquitter avec RST.
E1	Affichage et valeurs INIT différentes	Les codes de paramètres ont été modifiés après l'initialisation.
	Solution	Sélectionner le code de défaut et l'acquitter avec RST.
E2	Positionneur non initialisé	
	Solution	Régler le paramètre et initialiser le régulateur à partir du code P15.
E3	Réglage K _P	Le positionneur vibre.
		La restriction de débit est mal réglée, le gain est trop élevé.
	Solution	Vérifier la position de la restriction de débit d'après le chapitre 7.1.
		Limiter le gain K _P à partir du code P8. Réinitialiser l'appareil.
E4	Le temps de course est trop rapide.	Les temps de course du servomoteur définis lors de l'initialisation sont si bas (inférieurs à 0,5 s) que le régulateur ne peut pas être réglé de façon optimale.
	Solution	Vérifier la position de la restriction de débit d'après le chapitre 7.1. Réinitialiser l'appareil.
E5	Détection de l'arrêt impossible	Pression d'alimentation trop faible ou oscillante, erreur de montage.
	Solution	Vérifier l'alimentation d'air et le montage.
		Réinitialiser l'appareil.
E6	La course prescrite n'est pas atteinte lors de l'initialisation.	Pression d'alimentation trop faible, servomoteur non étanche, course mal réglée ou limitation de pression activée.
	Solution	Vérifier l'alimentation d'air, le montage et le réglage.
		Réinitialiser l'appareil.

Liste des codes

Codes	de défauts	
E7	Le servomoteur ne se déplace pas.	Aucune alimentation d'air, montage bloqué. Signal d'entrée nul ou inférieur à 3,7 mA
	Solution	Vérifier l'alimentation d'air amené, le montage et le signal d'entrée en mA.
		Réinitialiser l'appareil.
E8	Limitation inférieure/ supérieure du signal de course	Palpeur mal positionné, levier inapproprié, mauvaise orientation lors du montage selon NAMUR.
	Solution	Vérifier le montage, puis réinitialiser l'appareil.
E9	Défaut interne	Éteindre l'appareil et attendre 10 secondes avant de le rallumer. Si le défaut persiste, envoyer l'appareil à la société SAMSON AG pour le faire réparer.
E10 à E13	Défaut de l'appareil (interne)	Renvoyer l'appareil à la société SAMSON AG pour le faire réparer.
E14	Défauts des données	Réinitialiser l'appareil (P18), puis le paramétrer de nouveau et le réinitialiser. Si le défaut persiste, renvoyer l'appareil à la société SAMSON AG pour le faire réparer.
E15	Défaut de l'appareil (interne)	Renvoyer l'appareil à la société SAMSON AG pour le faire réparer.

9 Maintenance

Le positionneur ne nécessite aucune maintenance.

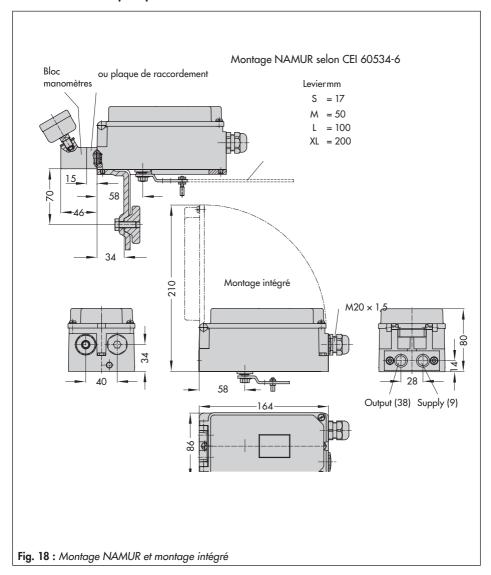
Des tamis de sécurité (mailles de 100 µm) sont placés dans les raccordements pneumatiques SUPPLY et OUTPUT en tant que filtre. Si nécessaire, le tamis peut être retiré et nettoyé.

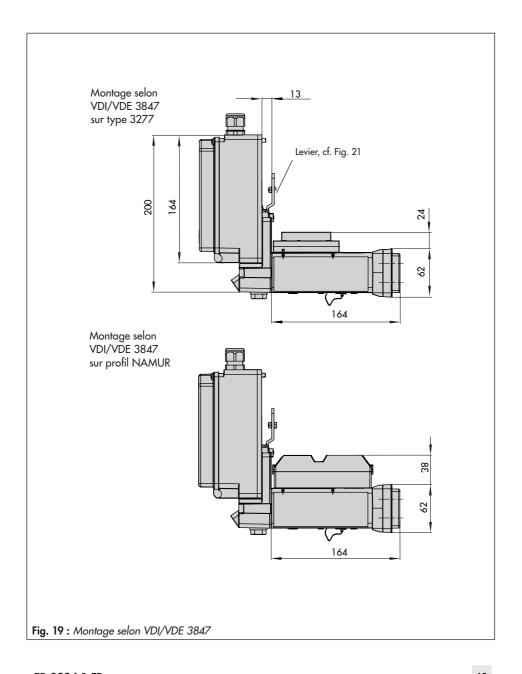
Observer rigoureusement les consignes de maintenance des éventuels postes d'alimentation placés en amont. Les appareils qui ont déjà été utilisés en dehors d'une zone Ex et qui seront par la suite utilisés en zone Ex doivent satisfaire aux mêmes exigences de sécurité que les appareils déjà en place. Ils doivent être contrôlés selon les exigences énoncées dans ce paragraphe avant d'être installés en zone dangereuse.

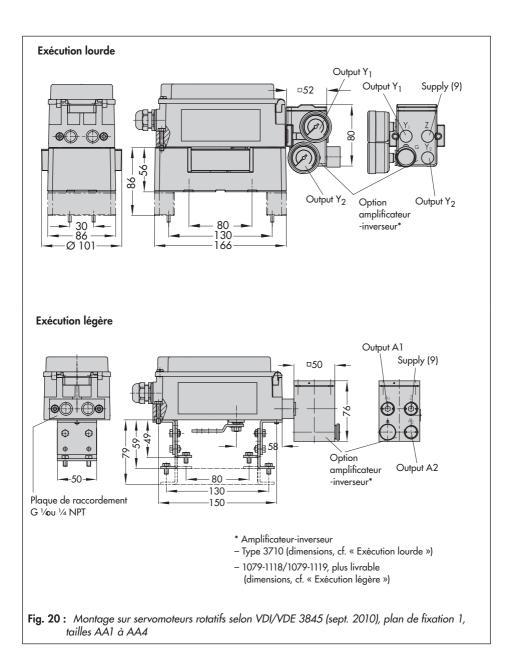
10 Mise en service des appareils Ex

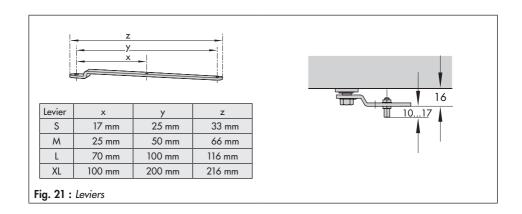
Le positionneur en exécution Ex ne peut être mis en service que lorsqu'un professionnel habilité a vérifié l'appareil et son raccordement selon les exigences des règlementations Ex et a établi un certificat ou lorsqu'il a apposé son repère d'homologation sur l'appareil. L'appareil ne nécessite pas d'être inspecté par un expert habilité si le constructeur procède à un test de routine sur l'appareil avant la nouvelle mise en service et atteste la conformité avec une marque d'homologation sur l'appareil. Lors d'un remplacement d'appareil, cette homologation peut être supprimée dans la mesure où l'appareil de remplacement ne possède pas strictement les mêmes caractéristiques que l'appareil précédent. D'autre part, toute modification d'un appareil homologué est interdite (perte d'homologation). Les composants Ex peuvent être remplacés uniquement par des composants originaux homologués du constructeur.

11 Dimensions (mm)

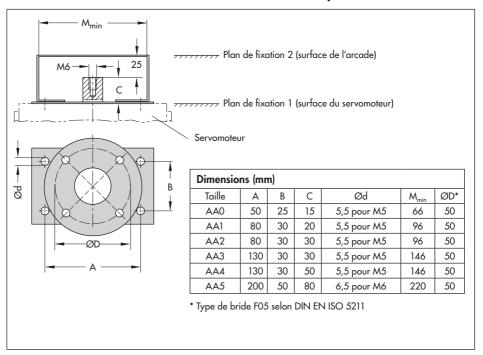








11.1 Plans de fixation selon VDI/VDE 3845 (septembre 2010)



12 Annexe

12.1 Certificats



SMART IN FLOW CONTROL

EU Konformitätserklärung/EU Declaration of Conformity SAMSON

Elektropneumatischer Stellungsregler / Electropneumatic Positioner

Für das folgende Produkt / For the following product

Typ / Type 3730-1...

wird die Konformität mit den nachfolgenden EU-Richtlinien bestätigt/signifies compliance with the following EU Directives:

EMC 2004/108/EC (bis/to 2016-04-19) EMC 2014/30/EU (ab/from 2016-04-20)

EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2010, EN 61326-1:2006

Hersteller/Manufacturer:

SAMSON AKTIENGESELLSCHAFT Weismüllerstraße 3 D-60314 Frankfurt am Main Deutschland/Germany

Frankfurt, 2016-04-06

Gert Nather
ZentralabelungsleiterHead of Department
Entwicklung Aufomation und Integrationstechnologien/
Development Automation and Integration Technologies 2.V. Got 1/280

hq.20vm_ma_ab_1-0578_ao

Telefon: 069 4009-0 · Telefax 069 4009-1507 E-Mall: samson@samson.de

ppa. Günther Scherer Qualitäts sicherung/Quality Managment ppa. bhusc

Revison 05

SAMSON AKTIENGESELLSCHAFT Weismüllerstraße 3 60314 Frankfurt am Main





EU Konformitätserklärung/EU Declaration of Conformity

Für das folgende Produkt / For the following product

Elektropneumatischer Stellungsregler / Electropneumatic Positioner Typ / Type 3730-11..

entsprechend der EG-Baumusterprüfbescheingung PTB 04 ATEX 2033 ausgestellt von der/according to the EUType Examination PTB 04 ATEX 2033 issued by

Physikalisch Technische Bundesanstalt Bundesallee 100 Benannte Stelle/ Notified Body 0102 D-38116 Braunschweig

wird die Konformität mit den nachfolgenden EU-Richtlinien bestätigt/signifies compliance with the following EU Directives:

EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2010, EN 61326-1:2006 EMC 2014/30/EU (ab/from 2016-04-20) EMC 2004/108/EC (bis/to 2016-04-19)

Explosion Protection 94/9/EC (bis/to 2016-04-19)
Explosion Protection 2014/34/EU (ab/from 2016-04-20)

EN 60079-0:2009, EN 60079-11:2012, EN 60079-31:2009

Hersteller/ Manufacturer:

SAMSON AKTIENGESELLSCHAFT Weismüllerstraße 3 D-60314 Frankfurt am Main Deutschland/Germany

Frankfurt, 2016-04-06

iv. Get 1/300

fbq.20van_na_ab_f1-05\52.as

Gert Nahler
ZentralabeilungsleiterHead of Department
Entwickung Automation und Integrationslechnologien/
Development Automation and Integration Technologies

ppa. Günther Scherer Qualitäts sicherung/Quality Managment

ppa. Muec

SMART IN FLOW CONTROL



EU Konformitätserklärung/EU Declaration of Conformity

Für das folgende Produkt/ For the following product

Elektropneumatischer Stellungsregler / Electropneumatic Positioner Typ / Type 3730-18.

entsprechend der EG-Baumusterprüfbescheingung PTB 04 ATEX 2114 X ausgestellt von der/according to the EU Type Examination PTB 04 ATEX 2114 X issued by

Physikalisch Technische Bundesanstalt Bundesallee 100 Benannte Stelle/ Notified Body 0102 wird die Konformität mit den nachfolgenden EU-Richtlinien bestätigt/signifies compliance with the following EU Directives:

EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2010, EN 61326-1:2006 Explosion Protection 94/9/EC (bis/to 2016-04-19) Explosion Protection 2014/34/EU (ab/from 2016-04-20) EMC 2014/30/EU (ab/from 2016-04-20) EMC 2004/108/EC (bis/to 2016-04-19)

EN 60079-0:2009, EN 60079-15:2010, EN 60079-31:2009

SAMSON AKTIENGESELLSCHAFT Weismüllerstraße 3 D-60314 Frankfurt am Main Deutschland/Germany

Hersteller/Manufacturer:

Frankfurt, 2016-04-06

1.V. Get 1/280

Gert Nahler
Zentralabeil ungsleiter/Head of Department
Entwickung Automation und Integrations technologien/
Development Automation and Integration Technologies

ppa. Günther Scherer Qualitätssicherung/Quality Managmen

ppa shree

SAMSON AKTIENGESELLSCHAFT Weismüllerstraße 3 60314 Frankfurt am Main

Telefon: 089 4009-0 - Telefax: 089 4009-1507 E-Mail: sams on@samson.de

Telefon: 069 4009-0 - Telefax: 069 4009-1507 - Mail: samson@samson.de

Revison 05

SAMSON AKTIENGESELLSCHAFT Weismüllerstraße 3 60314 Frankfurt am Main

EB 8384-1 FR

65

VBE Präf und Zertifizierungsinstitut

Offenbach, 2005-11-21 **TRANSLATION** Your letter 2005-11-08

gerhard.biehl@vde.com Contact II. Biehl Tel. (969) 8305-249 Fax (069) 8306-716

Our ref. 479606-9010-0001/67325 FG33/bbl-wah

Your ref. P. Opl

Test report for Information of the Applicant

Testing of the Degree of Protection on enclosures of Type 3730 and Type 3731 Positioners

This test report contains the result of a single investigation carried out on the product submitted. A sample of this product was tested to found the accordance with the thereafter listed standards rosp, parts of standards.

The test report does not entitle to use a VDE Certification mark and the "CS" = geprifite Sicherheii flest safety)" and does not refer to all VDE specifications applicable to the tested product.

This report may only be passed to a third party in its complete wording including this preamble and the date of

Any publication or reproduction requires the prior written approval of the VDB Testing and Certification

1 Assignment

The samples described in 2 below were tested for compliance with the 1P 66 degree of protection

Samples 2.1 Type 3730 Positioner

2.2 Type 3731 Positioner

VDE Prüf und Zertifizierungsinstitut

Basis of assessment

Degree of protection provided by enclosures (IP Code) German version EN 60529:1999+A1:2000 DIN EN 60529/VDE 0470 Part 1/2000-09

Execution of the tests

u

The testing of the samples described in 2 above yielded the following results: Fest results

s

against ingress of solid foreign objects according to DIN EN 60529/VDE 0470 Part 1:2000-09 Protecting against access to hazardous parts and

Protecting against ingress of water according to DIN FN 60529/VDE 0470 Part 1:2000-09

IPX6 satisfied

P6X satisfied

The positioner enclosures in the versions submitted meet the requirements of 1P 66 degree of protection

There was no ingress of either dust or water.

VDE- Prüf- und Zertifizierungsinstitut Fachgebiet FG33

(Signature)

Gerhard Biehl (Signature)

VDE VERBAND DER ELEKTROTEGENIK ELEKTRONIK INFORMATIONSTECHNIK EV

Testing and Certification Institute
Merianstrasse 28
D-63069 Offenbach

ProBericht VDE a. EN 60529 IP-Schutzart.doc Le-mail: vdc-institut@vdc.com

VDE VERBAYD DER ELEKTROTECHNIK EJEKTRONIK INFORMATIONSTECHNIK «V

Testing and Certification Institute
Merianstrasse 28
D-63069 Offenbach

Prathericht VDE a. EN 60S29 IF-Schutzert.doc Ze-mall: vde-institut@yde.com

66

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

(11) This EC Type Examination Certificate relates only to the design and examination of the specified equipment in compliance with Directive 94/9/EC/Eurlier requirements of this Directive apply to the manufacture and supply of this equipment. These requirements are not covered yhis Certificate.

(12) The marking of the equipment shall include the following:

(Ex) 11 2G EEx in IIC T6 and II 2D IP 65 T 80 °C

Zerifizierungsstelle Explosionsschutz Braunschweig, 19 April 2004 By order

(Signature) (Seal)

Dr. Ing. U. Johannsmeyer

Seile 2 von 4

IC Type Domination Certificates veltood signature and soul are invalid.
The LIV Type Domination of Certification upon 4th perpendent in sensiny and without any changes, schedule included. This IC Type Domination of changes are designed in the Type Indianost Definition of Definition Universities.
Datasta or designed and require the prior approach of the Type Maldios-Definition Universities.

Physikalisch-Technische Bundesanstalt, Bundesallee 103, D-38116 Braunschweig

EB 8384-1 FR

Pd43-3730-11.dec







EU-TYPE-EXAMINATION CERTIFICATE (Translation)

Equipment or Protective Systems Intended for Use in Potentially Explosive Atmospheres - Directive 2014/34/EU EU-Type Examination Certificate Number: 3

(2) E

PTB 04 ATEX 2033

e/p-positioner type 3730-11... and 3730-15 3730-15...

> 4 (2)

SAMSON AG Mess- und Regeltechnik

Manufacturer.

Issue: 01

This product and any acceptable variation thereto is specified in the schedule to this certificate and the Weismüllerstraße 3, 60314 Frankfurt, Germany documents therein referred to. Address (9) 6

The Physialisch-Technische Bundesanstalt, notfled body No. 0102 in accordance with Article 17 of the Directive Christopher Description of the Christopher Described and of the Chronic, (dated Schemary 2014, certifies the property is product has been found to compy with the Essential Health and Safety Requirements resting to the design and construction of products intended for use in potentially explosive atmospheres, given in Article 10 to Directive. (8)

Compilance with the Essential Health and Safety Requirements has been assured by compilance with: The examination and test results are recorded in the confidential Test Report PTB Ex 16-25127. 6

If the sign "X" is placed after the certificate number, it indicates that the product is subject to the Specific EN 60079-0:2012/A11:2013 EN 60079-11:2012 EN 60079-31:2014 Conditions of Use specified in the schedule to this certificate (10)

This EU-Type Examination Certificate relates only to the design and construction of the specified product in accordance to the Directive 2014/34/EU. Further requirements of the Directive apply to the manufacturing process and supply of this product. These are not covered by this certificate. (11)

The marking of the product shall include the following: (12)

Braunschweig, January 24, 2017 II 2 D Ex ia IIIC T80 °C Db Konformitätsbewertungsstelle, Sektor Explosionsschutz and II 2 G Ex ta IIC T6...T4 Gb

On behalf of PTB:

0 0100X3SZ

Dr. Hig. F. Lienesch Regierungsdirektor EU-Type Examination Centificates without signature and official startip shall not be valid. The centificates may be circulated only without absention. Edited or a featurable as a subject is becoming by the Machinister Technische Bandesamstat. In case of dispute the Committee of the Section of of the

Physicalisch-Technische Bundesanstalt • Bundesallee 100 • 38116 Braunschweig • GERMANY

sheet 1/5

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin Nationales Metrologieinstitut

SCHEDULE

(13)

(14) EU-Type Examination Certificate Number PTB 04 ATEX 2033, Issue: 01

Description of Product

(11)

The elp-positioner, type 3730-11... and 3730-15... is a single- or double-acting positioner intercled for installation onto lifevies and other drives for serves for segment of a valve position of an arturalized signal. Non-flammable media are used as preumatic auxiliary energy. The equipment is intended for the application inside or outside of hazardous areas.

In the future the e/p-positioner type 3730-11... and 3730-15... may also be manufactured and operated according to the test documents listed in the test report.

Thermal and electrical maximum values:

ryp 3730-11...:

The permissible range of the ambient temperature for dust group IIIC is between 40 °C 80 °C For relationship between temperature class and the permissible range of the ambient temperature for gas group IIC, reference is made to the following table:

Permissible range of the ambient temperature	-40 °C 55 °C	-40 °C 70 °C	-40 °C 80 °C
Temperature class	T6	T5	T4
Gas group		2	

maximum short-circuit current if analyzing units are connected to the inductive limit contact (terminals 444.45), reference is made to the following table. For the relationship between temperature class, permissible ambient temperature range and

Maximum short-circuit current I _c		52 mA	
Permissible range of the ambient temperature	-40 °C 45 °C	-40 °C 60 °C	-40 °C 75 °C
Temperature class	16	T5	14

EU-Type Examination Certificates without algorature and official stance shall not be valid. The certificates may be circulated only without alteration. Existed on alteration are adject to approved by the Phylatineth-Technicine Bundessmaal. In case of dispute, the German text shall presal.

sheet 2/5

Physicalisch-Technische Bundesanstall • Bundesalles 100 • 38116 Braunschweig • GERMANY



Œ SCHEDULE TO EU-TYPE EXAMINATION CERTIFICATE PTB 04 ATEX 2033, Issue: 01

25 mA -40 °C ... 60 °C ... 80 °C 2. 08 ··· 40 °C -40 °C 16 12 7

Depending on the variant of the positioner type 3730-11... the different connection possibilities lead to the following electrical values.

type of protection Intrinsic Safety Ex is IIC/IIIC only for connection to a certified intrinsically safe circuit Maximum values: U_i = 28 V I_i = 115 mA P_i = 1 W C_i = 6 nF L_i negligibly low Signal circuit...... (terminals 11/12)

type of protection Intrinsic Safety Ex is IIC/IIIC only for connection to a certified intrinsically safe circuit Maximum values (terminals 41/42 & 51/52) Software-limit contact

A M negligibly low 느 U_i = 20 I_i = 80 P_i = 250 C_i = 16 r L_i negligibly

type of protection Intrinsic Safety Ex is IIC/IIIC only for connection to a certified intrinsically safe circuit Induktive limit contact (terminals 44/45)

Maximum values: A A U_i = 16 V I_i = 52 r P_i = 169 r

resp.

는표

C, = 100

sheet 3/5

EU-Type Examination Certificates without signature and official stamp shall not be valid. The certificates may be circulated only without alteration. Europe or extension as a subject to approved by the Asialisation-Technische Bundesannstall not only without alteration. Europe and experience of application for careful prevail.

Physikalisch-Technische Bundesanstalt - Bundesaltee 100 - 36116 Braunschweig - GERMANY

sheet 4/5



SCHEDULE TO EU-TYPE EXAMINATION CERTIFICATE PTB 04 ATEX 2033, Issue: 01

> 4 4 4 4 C_i = 80 L_i = 100

16 25 64

D-6

Typ 3730-15:

The permissible range of the ambient temperature for dust group IIIC is between 40 °C ... 80 °C. Depending on the variant of the positioner type 3730-15... the different connection possibilities lead to the following electrical values.

Signal circuit Rated Voltage: (Terminals 11/12)	28 V 4 20 mA
Limit contact, inductive	16 V 8 V DC, 8 mA
Limit contacts, software Rated Voltage: (Terminals 41/42)	20 V 8 V DC, 8 mA

Changes against previous issue:
The changes against EC-Type Examination Certificate PTB 04 ATEX 2033 (3. Supplement)
The changes against EC-Type Examination Certificate PTB 04 ATEX 2033 (3. Supplement)
Ty30-15 for the version using type of protection dust ignition protection by endicature, the
propermentation of dust ignition protection by Infrinsic Stately and the application of alternative
problem material of the endocure. Except the application of alternative endocures, no other technical changes were made to the equipment

Test Report PTB Ex16-25127

(18)

(17) Specific conditions of use

none

ELT/ye Examination Certificates without superuiter and official stans shall not be wisd. The certificates may be circulated only without alteration. Estrates or alterations are solded to approved by the Physialisch-Inchrische Bundesannah. In cross of displate, the Qerman text shall prevail.

Physikalisch-Technische Bundesanstalt • Bundesallee 100 • 38115 Breunschweig • GERMANY

69



SCHEDULE TO EU-TYPE EXAMINATION CERTIFICATE PTB 04 ATEX 2033, Issue: 01



Met by compliance with the aforementioned standards under item (9).

According to Article 41 of Directive 2014/34EU, EC-type examination certificates which have been issued according to Directive 4204/34EU (April 20, 2016) may be considered as if they were issued already in compliance with Directive 2014/34EU, (April 20, 2016) may be considered as if they were issued already in compliance with Directive 2014/34EU, By permission of the European Commission supplements to such EC-type examination certificates and new issues of such certificates may continue to hold the original certificate number issued before April 20, 2016.

Konformitätsbewertungsstelle, Sektor Explosionsschutz On behalf of PTB:



Braunschweig, January 24, 2017

sheet 5/5

EUType Examination Certificates without algorature and official startig shall not be valid. The certificates may be circulated only without alteration. Extraction as absorbtion are solided to perceive the the Production Bundessansial. In case of disputs.

Physikalisch-Technische Bundesanstalt • Bundesalte 100 • 39116 Bzaunschweig • GERMANY



Physikalisch-Technische Bundesanstalt



TRANSLATION

EC TYPE EXAMINATION CERTIFICATION

Equipment and Protective Systems Intended for Use in Potentially Explosive Atmospheres -Directive 94/9/EC

(2)

EC Type Examination Certificate Number 3

PTB 04 ATEX 2033

Model 3730-11... e/p Positioner Equipment:

(4) (2) (9)

- SAMSON AG Mess-und Regeltechnik Manufacturer:
- The equipment and any acceptable variations thereof are specified in the schedule to this Weismüllerstr. 3, D-60314 Frankfurt, Germany Address:

certificate.

0

- The Physikalisch-Technische Bundeaansalt, notified bedy number 0102 in according to Article 9 of the Countil Directive 94/9/EC of 23 March 1994, certifies that this equipment has been found to comply with the Essential Health and Safety Requirements rehining to the design and construction of equipment and protective systems intended for use in potentially explosive atmospheres as specified in Annex II to the Directive. (8)
- The examination and test results are recorded in confidential report: PTB Ex 04-23506
 - The Essential Health and Safety Requirements are satisfied by compliance with (6)

EN 50281-1-1:1998 EN 50014:1997+A1+A2 EN 50020:2002

If the sign "X" is placed after the certificate number, it indicates that the equipment is subject to special conditions for safe use specified in the schedule to this certificate. (01)

Seite 1 von 4

pe Examination Certificate may only be reproduced in its entirety and without any changes, schedule included Extracts or changes shall require the prior approval of the Physikalisch-Technische Dundesanstalt. EC Type Examine. This EC Type Ev

Physikalisch-Technische Bandesanstalt., Bandesalte 100, D-38116 Braunschweig P1543-3730-11.doc

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

Schedule

EC TYPE EXAMINATION CERTIFICATE No. PTB 04 ATEX 2033

(14) 13)

(15) Description of Equipment

The Model 3739-11... of Positioner is a single- or double-acting positioner for attachment to linear or rotary actuators. It serves for translating control signal into valve stem positions.

The Model 3730-11... of p Positioner is a passive two-terminal network which may be connected to any certifical entirissially safe circuit, provided the permissible maximum valenes of U_L il and P are not exceeded.

For air supply non-combustible media are used.

The device is intended for use inside and outside of hazardous areas.

The correlation between temperature classification and permissible ambient temperature ranges are shown in the table below:

Permissible ambient temperature range	-40 °C 55 °C	-40 °C 70 °C	-40 °C 80 °C
Temperature class	T6	TS	TA

Electrical data

Type of protection. Intrinsic safety EEx is IIC only for connection to a certified intrinsically safe circuit

Signal circuit (terminals 11/12)

Maximum values:

>	mA	*
28	115	-
1	1	ï
5	II.	P

Type of protection. Intrinsic safety EEx in IIC only for connection to a certified intrinsically safe circuit

Software limit switches (terminals 41/42 and 51/52)

6 nF, negligible

02

Seite 3 von 4

EC Type Deminister Certificates without signature and seal are invasid.
This EC Type Deminister Certificate may only be reproduced in its entirity and without any changes, achieves included in the seal of the Europe of changes and require the privil approved of the Physikatoica's retinistive benesicassical.
Europe or changes shall require they represent of the Physikatoica's retinistive benesicassical.

Physikalisch-Technische Bundesanstalt., Bundesaltee 100, D.38116 Branselmeig

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

Annex to EC Type Examination Certificate No. PTB 04 ATEX 2033

Maximum values:

>	ΨW	Wm	nF,	ible
20	09	250	16 nF,	neglig
1	II	11	×	11
5	-	E	5	7

(16) Test Report: PTB Ex 04-23506

(17) Special conditions for safe use

(18) Special Health and Safety Requirements

Satisfied by compliance with the standards specified above

Brumschweig, 19 April 2004

Zertifizierungsstelle Explosionsschutz

(seal)

(Signature) By order

Dr. Ing. U. Johannsmeyer Regierungsdirektor

IC Type Damenicine Certificates without impaster and seal are invalid.
This EC Type Damenicine Certificate new only be repended in its entering not without my changes, acheoide included.
This EC Type Damenicine Certificate new only be repended in its entering new with the Damenic Certificate in the Price approve of the Physiological Technologic Institutes.
Damenic or changes intell require the price approve of the Physiological Technological Institutes.

Physikalisch-Technische Bundesanstalt, Bundesallee 108, D-38116 Brannschweig

Ph43-3730-11.doc

Ptb43-3730-11.doc

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

8

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

8

TRANSLATION

ADDENDUM No. 2

According to Directive 94/9/EC Annex III Chause 6 to the EC Type Examination Certificate PTB 04 ATEX 2033

Model 3730-11 ... J/p Positioner Equipment

in compliance with Directive 94/9/EC Annex III Chause 6 to the EC Type Examination Certificate PTB 04 ATEX 2033

ADDENDUM No.: 1 TRANSLATION

(EX) II 2G EEx in IIC T6 and II 2D IP 65 T 80°C

Model 3730-11. .e/p Positioner

Equipment: Marking: Weismüllerstr. 3, D-60314 Frankfurt, Germany

SAMSON AG

Manufacturer:

Address:

(Ex) 11 2G Ex is IIC T6 and II 2D Ex tD A 21 IP66 T80 °C

Marking:

Weismüllerstr. 3, D-60314 Frankfurt, Germany SAMSON AG Mess- und Regeltechnik Manufacturer:

Address:

Description of the additions and modifications

The Model 3730-11. if positioner has been supplemented by a module to receive an inductive limit contract. The layouts have been modified.

The standard status has been adapted.

The Model 3730-11 e/p Positioner was supplemented by an LCD device. The layouts were modified. In future, the equipment may be manufactured in compliance with the test documents specified in the test report.

Description of the additions and modifications

The electrical data and all the other data specified in the EC Type Examination Certificate apply without change also to this Amendment No. 1

Test report: PTB Ex 05-24336

The equipment is permitted to be manufactured in the future in compliance with the test documents specified in the test report. The correlation between temperature classification and the permissible temperature ranges is shown in the table below:

Temperature class	Permissible ambient temperature rang
1.6	- 40 °C 55 °C
77	- 40 °C 70 °C
74	- 40 °C 80 °C

Braunschweig, 25 January 2005

Zertifizierungsstelle Explosionsschutz

By order

(Seal)

(Signature)

Dr. Ing. U. Johannsmeyer Regierungsdirektor

EC Type examination Certificates without signature and seal are invalid.
This ISC Type Examination Certificate my only be reproduced in certification my deepig, scholar inclinated. Extracts or changes shall require the grown for the price approval of the Enjoyalistical Technicles Businessmank.

Physikalisch Technische Bundesanstalt - Bundesalter 100 -D - 38116 Brausschweig

Ptb43-Add-Ldee

EC Type examination Certificates without signature and seal are installed.
This EC Type Examination Certificate may only be exposited the expression of the instituty and designation may change schools included. Extracts on changes shall represent the expression of the Physikistical-Technologic Banchessinals.

Physikalisch Technische Bundesanstalt - Bundesalter 100 -D - 38116 Braumehmeig

Phb13 Add-2,doc

B

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

ADDENDUM No. 2 to the EC Type Examination Certificate PTB 04 ATEX 2033

	Type of protection: Intrinsic safety Ex in IIC only	for connection to a certified intrinsically safe circuit	Maximum values:
Electrical data	Signal circuit	(terminals 11/12)	

	Maxi	Maximum values:	lues:
	ñ	ı	28 V
	4	11	115 mA
	F	#	W I
	ō	1	6 nF
	ב		negligible
Software limit contacts: (neminals 41.42) and (51.52)	Type	of prote	Type of protection: Intrinsi- for connection to a cortifical
formation of the state of the s	101	Company of the Control	THE RESIDENCE

	IIC only safe circuit
0	protection: Intrinsic safety Ex ia ection to a certified intrinsically
	Type of for conn
	(152)

Maximum values:

	5	ı	20 V	
	П	11	60 mA	
	Pi	1	250 mW	
	ō	1	16 nF	
	7		negligible	or
Inductive limit contact: (terminals 41/42)	Type	of prote	ction: Intrinsic n to a certified	safety Ex ia IIC only intrinsically safe circuit

to a certified	les:	16 V	52 mA	M 691	16 V	25 mA	64 mW	30 nF	100 µH
or connection	nom valu	ı	11	11		ıt	п	11	ı
force	Maxin	5	=	E	ñ	=	E	Ö	3

Where the inductive limit contact is connected to analyzing units with output currents of \$2 mA or 25 mA respectively, the internetalization between temperature class, the permissible ambient temperature ranges and the maximum short-circuit currents specified below shall apply.

Page 2 of 3

EC Type examination Centificates without signature and seal are invalid.

This IC Type Examination Centificate may only be reproduced in security and above use change, scholar feeduled. Extracts or changes shall reproduce the reproduced for Propalation-Technicide Manchesital.

Physkalisch Technische Bundesanstalt - Bundesaltee 100 -D. 38116 Braumehweig

Pib43 Add-2.doc

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

ADDENDUM No. 2 to the EC Type Examination Certificate PTB 04 ATEX 2033

Temperature class	Permissible ambient temperature range	Maximum short-circuit current
T6	- 40 °C 45 °C	
72	- 40 °C 60 °C	52 mA
F	- 40°C75°C	
T6	- 40 °C 60 °C	
ZT.	- 40°C 80°C	25 mA
T4	- 40 °C 80 °C	

All the other electrical data apply unchanged also to this addendum.

Standards applied:

	EN 60079-0:2006	EN 60079-11:2007	EN 61241-1:2004
est report:	PTB Ex 08-28022		
ertifizierung y order	sstelle Explosionsschutz		Braunschweig, 26 February 2001

(Seal)

(Signature)

Director and Professor

Dr.-Ing. U. Johannsmeyer

Regierungsdirektor

Page 3 of 3

EC Type examination Certificate values examinate and examination Certificates values of the CType Evanination Certificate may obtain the reproduced in central to the central and without may change, schools included. Extracts or changes shall this EC Type Evanination Certificate may be understood.

Physkalisch Technische Bundesanstalt - Bundesalter 100 -D - 38116 Braunschweig

Physikalisch-Technische Bundesanstalt

品

Braunschweig und Berlin

Physikalisch-Technische Bundesanstalt

Braunschweig und Berlin

3. SUPPLEMENT TO EC-TYPE-EXAMINATION CERTIFICATE PTB 04 ATEX 2033

品

Electrical data

type of protection Intrinsic Safety Ex ia IIC only for connection to a certified intrinsically						
type of protection Intrinsionly for connection to a c	values:	>	mA	×	느	bly low
e of pro	aximum	= 28	= 115	-	9	negligi
Signal circuittyr (terminals 11/12)	W	= n	-2	ď.	u G	
Signa (term						

safe circuit

type of protection Intrinsic Safety Ex ia IIC only for connection to a certified intrinsically safe circuit Software-limit contact (terminals 41/42 & 51/52)

Maximum values: AM W U = 20 I₁ = 60 P₁ = 250

C_i = 16 nF L_i negligibly low

The etp-positioner, type 3730-11... is a single- or double-acting positioner intended for installation onto lift drives and pivot drives. It serves for assignment of a valve position to an The elp-positioner, type 3730-11.. is a passive two-terminal network that may be connected into all certified intrinsically safe circuits, provided the permissible maximum values for U., I, and P.

Description of supplements and modifications

(E) II 2 G Exia II C T 6 Gb and II 2 D Extb III C T 80 °C Db IP 66

e/p-positioner, type 3730-11...

Equipment

Marking:

Weismüllerstr. 3, 60314 Frankfurt, Germany

Address:

Manufacturer: SAMSON AG Mess- und Regeltachnik

to EC-TYPE-EXAMINATION CERTIFICATE PTB 04 ATEX 2033

(Translation)

according to Directive 94/9/EC Annex III.6

3. SUPPLEMENT

type of protection Intrinsic Safety Ex is IIC only for connection to a certified intrinsically safe circuit Induktive limit contact (terminals 44/45)

Maximum values:

> E E U_i = 16 I_i = 52 P_i = 169

in the future the e/p-positioner, type 3730-11.. may also be manufactured according to the test

documents listed in the test report.

The equipment is intended for the application inside or outside of hazardous areas.

Non-flammable media are used as pneumatic auxiliary energy

are not exceeded. actuating signal

The state of the standards has been updated. Further modifications have not been made

For relationship between temperature class and the permissible range of the ambient temperature, reference is made to the following table:

ET-SO-ETOS brides mitob. a 10101x38S

Permissible range of the ambient temperature -40 °C ... 55 °C -40 °C ... 70 °C -40 °C ... 80 °C

Temperature class

T5 7 16

> E E 25 25 64 1 = 1 ь

ヒ王 C = 30 L = 100 The following relationship between temperature class, permissible ambient temperature range and maximum shock-clicult current applies to the connection of the inductive limit contact to analyzing unlist with output currents of \$2 mA or \$2 mA tespectively;

Sheet 2/3

EC-type-examination Certificates without algorature and official stemp shall not be walfs. The certificates may be circulated only without alteration. Extracts or otherwises are subject to approve all you hyperates. Technicine Dendresensials, only without alteration. Extracts to Gappius, the German text shall prevent.

Sheet 1/3

EC-type-examination Certificates without signature and official starrop shall not be walf. The certificates may be directalled only without alteration. Estated or extended on an authority to proposal by the Physialistic—Technische Bundesenstatt, ordy without alteration. Estated or extended on the operation and an authority and operation and an authority and operation and accommendation of the comment of the

Physikalisch-Technische Bundesanstalt • Bundesallee 100 • 38116 Braunschweig • GERMANY

Physikalisch-Technische Bundesanstall • Bundesallee 100 • 38116 Braunschweig • GERMANY

ndesanstalt PIB

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

3. SUPPLEMENT TO EC-TYPE-EXAMINATION CERTIFICATE PTB 04 ATEX 2033

Maximum short-circuit current		52 mA			25 mA	
Permissible range of the ambient temperature	-40 °C 45 °C	-40 °C 60 °C	-40 °C 75 °C	-40 °C 60 °C	-40 °C 80 °C	-40 °C 80 °C
emperature class	16	T5	T4	16	T5	T4

All other specifications apply without changes also to this supplement.

Applied standards EN 60079-0:2009

EN 60079-11:2012

EN 60079-31:2009

Test report: PTB Ex 13-23137

Zertifizierungssektor Explosionsschutz. On behalf of PTB:

Dr.-Ing. U. Johannsheyer Direktor und Professor

so law

Braunschweig, November 27, 2013

Sheet 3/3

EC-type-examination Certificates without algorature and official stamp shall not be velid. The certificates may be circultand only without alteration. Extent or alterations are slight to personal by the Psychiatron Technische Bundessnatal, only without alteration. Technische Bundessnatal, in case of dispute, the demant was shall proved.

In case of dispute, the German text shall prevail.

Physicalisch-Technische Bundesanstalt * Bundesaltee 100 • 38116 Braunschweig * GERMANY

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin







品

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin



In compliance with the Directive 949/JEC this Statement of Conformity relates only to the
design and construction of the equipment specified, Further requirements of this Directive

(12) The marking of the equipment shall include the following: apply to manufacture and marketing of the equipment.

TRANSLATION

Statement of conformity

- Equipment and Protective Systems Intended for Use in Potentially Explosive Atmospheres -Directive 94/9/EC

(2)

8

EC Type Examination Certificate Number (3)

Braunschweig, 09 Dezember 2004

Zertifizierungsstelle Explosionsschutz By order

(Seal)

(Signature)

Dr. Ing. U. Johannsmeyer Regierungsdirektor

H 3G EEx nL HC T6 H 3D IP65 T80 °C

9 9

(EX) 11 3G EES 11 A 11 T6 11 3D 1P54 T80 °C

- PTB 04 ATEX 2114 X
- Model 3730-18 e/p Positioner
- SAMSON AG, Mess- und Regeltechnik

(5) Manufacturer: Equipment:

(4)

(9)

8

Weismüllerstr. 3, D-60314 Frankfurt, Germany Address: The equipment and any acceptable variations thereof are specified in the schedule to this

certificate and the documents referred to therein.

The Physiolisch-Technische Bundeamanth, rodified kody number 010 tin according to Article 9 of the Council Directive 940/FIC of 23 Martel 1994, certifies that this equipment has been found to comply with the Essential Health and Stafey Requirements relating to the design and construction of equipment and protective systems intended for use in potentially explosive atmospheres as specified in Annex II to the Directive. (8)

The examination and test results are recorded in confidential report PTB Ex 04-24289.

The Essential Health and Safety Requirements are satisfied by compliance with (6)

EN 50281-1-1:1998 EN 50021:1999 (10) If the sign "X" is placed after the certificate number, it indicates that the equipment is subject to special conditions for safe use as specified in the schedule to this certificate.

EC Type Examination Certificates without signature and seal are invalid.

Take EC Type Examination Certificates my other by reportations in conlessy and without any changes, schedule included Examination Certainsis with require the price approved of the Physikalisch-Technische Daudsbaumtal.

Physicalisch-Technische Bandesanstalt,, Bandesallee 100, D-38116 Braunschweig

Pib43 Ex nadoc

EC Type Examination Certificates without signature and seal are invalid.

This EC Type Examination Certificates me well by terpolated in its criticary and instruct and explosing schools included. Extracted companies that the present of the Physikisch-Technicological Dandeumani.

Physikalisch-Technische Bandesanstalt., Bandesallee 103, D-38116 Braunschweig

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Branschweig und Berlin

Schedule

(13) (14)

Statement of conformity No. PTB 04 ATEX 2114 X

(15) Description of Equipment

The Model 3730-18... e/p Positioners is a single or double acting positioner serving for adjusting valve steam positions in compliance with an actuating signal.

The device is intended for use within hazardous locations.

The correlation between temperature classification and ambient temperature ranges is shown in the table below:

Permissible ambient temperature range	20° 55 55 °C	-40 °C 70 °C	-40 °C 80 °C
Temperature class	T6	TS	T4

Electrical data

otection EEx nA II EEx nL IIC	values:	28 V	115 mA 1 W	FI.	negligible	30 V	O mA	W 1	6 nF	negligible	otection EEx nA II
Type of protection or	Maximum values:		= - = Z	Ci = 6nF	Li = no	Ui = 30	11 = 10	E =			Type of protection
Signal circuit (terminals 11/12)											Software limit switches

EC Type Examination Confidente my Confidence without signature and sent are invalid.

This EC Type Examination Confidence may only be reproduced in its cutterty and without any changes, subcluded.

Examete or changes shall require the price approval of the Physikalitoth Tochinish Bandesmandt.

Physikalisch-Technische Bundesanstalt., Bundesaltee 100, D-38116 Brannschweig

品

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

to the Statement of Conformity PTB 02 ATEX 2114X

ADDENDUM No. 1

Model 3730-18 ... e/p Positioner

Equipment: Marking:

(EX) 113G EX BA 1176 OF 113G EX BL LICTS 113D EX 40 A 21 JP 54 T 80°C OF 113D EX 40 A 21 JP 66 T 80°C

SAMSON AG Mess- und Regeltechnik Manufacturer

Weismüllerstrasse 3 60314 Frankfurt am Main, Germany

Address:

Description of the additions and modifications

The Model 3730-18 .. has been supplemented with an LCD display. In addition, the equipment has been supplemented with a module to receive an inductive limit contract. The layouts have been modified.

The currently applicable standards have been complied with.

The equipment is permitted to be manufactured in the future in compliance with the test documents specified in the test report. The correlation between temperature classification and the permissible ambient temperature range is shown in the table below:

Permissible ambient temperature range	- 40°C 60°C	- 40 °C 70 °C	- 40 °C 80 °C
Temperature class	T6	TS	Ta

The electrical data have been supplemented.

Page 1 of 3

Statements of Conformity without signator and order or resided. This Statement of Conformity may be reproduced only without changes. The results had down in this text report reflect recitation by the text closed and the relative statement of the Psychiation Cyclamice Eurobeanalla.

Physikalisch-Technische Bundesanstatt - Bundesalter 100 - D 38116 Brannschweig

Pdb43Ex n Add-1,doc

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

8	
	ATEX 2114x
_	7

£	
5	

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

Maximum short-circuit		52 mA			25 mA		formity apply unchanged also t		EN 61241-1:2004		Braunschweig, 26 February 2008					
Permissible ambient temperature range	- 40 °C 45 °C	- 40°C60°C	- 40 °C 75 °C	- 40 °C 60 °C	- 40 °C 80 °C	- 40 °C 80 °C	The special conditions and all the other data of the Statement of Conformity apply unchanged also to		EN 60079-15:2005	42						
Temperature class	T-6	ZT.	T.4	T6	TS	T4	he special conditions and all th	Addendum No. I. Applicable standards:	EN 60079-0;2006	Test report: PTB Ex 08-27242	Zertifizierungsstelle Explosionsschutz	By order	(Signature) (Seal) DrIng, U. Johannsmeyer	irector and Professor		
Type of protection Ex nA II or Ex nL IIC	Operational maximum values:	Ui = 28 V Ii = 115 mA	Pi = 1 W	Ci = 6nF Li neelicible		Ui = 30 V Ii = 110 mA	Pi = 1W	Ci = 6 nP Li negligible	Type of protection Ex nA II or	Operational maximum values:	1	$I_1 = 60 \text{mA}$ $P_1 = 250 \text{mW}$	Ci = 16 nF Li negligible	8	Type of protection Ex nA II or	

he other data of the Statement of Conformity apply unchanged also to this

Page 3 of 3

= 20 V = 52 mA = 169 mW

Stantown of Coefornity vultous signitive and seal are invalid. This Statement of Coefornity may be reproduced only without changes. The resists laid down in this test report refer extensively to the best oblight and the rechnical consensations would extensive the emproyer of the Psystalistical-Forthwische Housekeantial.

Physikalisch-Technische Bundesanstalt - Bundesalter 100 - D 38116 Brannschweig

PtbtJEx n Add-Ldoc

Physicalisch-Technische Bandesansfalt - Bundesalter 160 - D 38116 Benunsebneig Prib43Ex a Add-1,doc

Statements of Coeformity without signiner and seal are involid. This Statement of Coeformity may be reproduced only without demons. The results had down in this lost report rifer exclusively to lot to depos and the control documentum valentable. Distacts or changes will require the algorithm of the Propulation Performing Instruction Instruction and the Coeforming of the Propulation Instruction Instr Where the inductive limit contact is connected to evaluation instruments with output currents of 52 mA or

= 30 nF = 100 µH = 20 V = 25 mA = 64 mW 5=2 5 5=2 03

Page 2 of 3

78

Physikalisch-Technische Bundesanstalt

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

2, SUPPLEMENT TO CONFORMITY STATEMENT PTB 04 ATEX 2114 X

Signal circuit (terminals 11/12) Electrical data

Operational maximum values: type of protection Ex ic IIC or ExnAII = 28 V = 115 mA = 1 W 100 × 100 × 100 ×

Software-limit contact (terminals 41/42 and 51/52)

The e/p-positioner, type 3730-18.. is a single- or double-acting positioner. It serves for

Weismüllerstr. 3, 60314 Frankfurt am Main, Germany

Address:

Manufacturer: SAMSON AG Mess- und Regeltechnik

(E) | 13 G EX NA | 176 or | 13 G EX NL | 10 T6 or | 13 D EX LD A21 | 1964 T 80 °C or | 13 D EX LD A21 | 1964 T 80 °C

e/p-positioner, type 3730-18..

Equipment

Marking:

to CONFORMITY STATEMENT PTB 04 ATEX 2114 X

(Translation)

2. SUPPLEMENT

In the future the et/p-positioner, type 3730-18.. may also be manufactured according to the test documents listed in the test report.

The equipment is intended for the application inside of hazardous areas

Non-flammable media are used as pneumatic auxiliary energy.

assignment of a valve position to an actuating signal.

Description of supplements and modifications

The state of the standards has been updated. Further modifications have not been made

For relationship between temperature class and the permissible range of the ambient temperature, reference is made to the following table:

Permissible range of the ambient temperature

Temperature class

-40 °C ... 70 °C

T5 14 16

-40 °C ... 55 °C -40 °C ... 80 °C

C_i = 6 nF L_i negligibly low

Operational maximum values type of protection Ex to IIC or Ex nA II = 20 V = 60 mA = 250 mW 5

Induktive limit contact (terminals 44/45)

negligibly low

= 16 nF

53

type of protection Ex ic IIC or Ex nA II

Operational maximum values: 20 V 25 mA 64 mW A N 20 V 52 mA 169 mM . . 5-6

The following relationship between temperature class, permissible ambient temperature range and maximum speci-clicute curvent applies to the connection of the inductive limit contact to analyzing unles with output currents of \$2 mA or \$2 mA tespectively: C = 30 H

Sheet 1/4

Conformity Statements without algoraters and official states paths follow until The cellificates may be drow only without alteration. Extension or inferences are subject to appoint by the Physikishon-Trotmische Bundes only without alteration. Extension is case of displate, the German least that previal. Physikalisch-Technische Bundesanstalt • Bundesaltee 100 • 38116 Braunschweig • GERMANY

Conformity Statements without algorature and official states shall not be vutif. The confidences may be of only without alteration. Expects or effections are assessed by the Physiological Technicals Buss in case of rispose. The control of the c

Physikalisch-Technische Bundesanstalt • Bundesaltea 100 • 36116 Braunschweig • GERMANY

Sheet 2/4

Braunschweig und Berlin

Conformity Statements without legarates and official stamp that is of be walf. The conflictions may be circuit only without alteration. Esteats or alterations are subject to approved by the Physicalizah-Tachristoka Bunches only without alteration. Esteats or a feet seem of disputs, the Cerman last shall preveit. Physikalisch-Technische Bundssansfalt • Bundesallee 100 • 38116 Braunschweig • GERMAN

Physikalisch-Technische Bundesanstalt Braunschweig und Berlin

2. SUPPLEMENT TO CONFORMITY STATEMENT PTB 04 ATEX 2114 X

The future marking reads:

Maximum short-circuit current

Permissible range of the ambient temperature

Temperature class

52 mA

-40 °C ... 60 °C -40 °C ... 45 °C

> 15 14 16 15 74

T8

-40 °C ... 75 °C

25 mA

-40 °C ... 60 °C -40 °C ... 80 °C -40 °C ... 80 °C

2. SUPPLEMENT TO CONFORMITY STATEMENT PTB 04 ATEX 2114 X

Braunschweig und Berlin

Physikalisch-Technische Bundesanstalt

Ex le IIC T6 Gc or II 3 G Ex nA II T6 Gc and Ex te IIIC T80 °C De IP66 30

EN 60079-11:2012 EN 60079-0:2009 Applied standards

Test report. PTB Ex 13-23164

EN 60079-31:2009

EN 60079-15:2010

Dr.-Ing. U. Johandsme Direktor und Professor

Braunschweig, November 27, 2013

Type of protection Ex ic IIC Special conditions

A fuse shall be connected in series when the signal circuit is connected to a circuit of type of protection EX is IIC.

The equipment may be switched under service conditions.

Type of protection Ex nA II

When the algual circuit is connected to a circuit of type of protection Ex.nA. II a tuse according to EE 09172-201, 200 V with a mornism anaximum insecurant of the; 4-d on the shall be connected in series. This tuse shall be arranged outside of the hazardicus area. Connecting, disconnecting as what as windhing of energized circuits is only permitted during managed, maintenance or repair work.

Protection by enclosure

The manufacturer shall guarantee and document that the enclosure of the equipment including all cable glants compiles with a degree of protection of either IPS6 or IPS5 according to EEC 60525, deparding on the type of application.

All other specifications apply without changes also to this supplement.

Sheet 3/4

Conformly Statements without algorators and official states that not be valid. The conficients may be drout only without attreation, Extends or alternations are subject to approvably the Physicalisch-Technische Bundess only without attreation. Extends or of dispats, the demnia that that preven.

Physikalisch-Technische Bandesanstalt • Bundesallee 100 • 38116 Braunschweig • GERMANN

80

Installation Manual for apparatus certified by CSA for use in hazardous locations.

Addendum Page 1

Electrical rating of intrinsically safe apparatus and apparatus for installation in hazardous locations.

Table 1: Maximum values

	Control signal	Limit switches software	Inductive limit switch type \$J2-SN.
Circuit No.	1	2 and 3	4
Terminal No.	11 / 12	41 / 42 and 51 / 52	44 / 45
Uior V _{max}	28V	20V	16V
li or Imax	115mA	60mA	25 / 52mA
Pi or P _{max}	WL	250mW	64 / 169mW
Ü	6nF	16nF	30nF
2	НцО	Нцо	100µН

Notes: Entity parameters shall meet the following requirements:

 $U_0 \le U_1$ or V_{max} / $|_0 \le I_1$ or I_{max} / P_0 or $P_{max} \le P_1$ or P_{max} $C_0 \ge C_1 + C_{coble}$

Table 2: CSA – certified barrier parameters of circuit 1

200	Supply barrie	barrier	Evaluation	n barrier	
	Voc	Rmin	Voc	Rmin	
circuit 1	<28V	≥300Ω	Z28V	Diode	

Table 3: The correlation between temperature classification and permissible ambient temperature ranges is shown in the table below:

Permissible ambient temperature range	- 40°C 55°C	- 40°C 70°C	-40°C 80°C
Temperature class	T6	T5	T4

Table 4: The correlation between temperature classification and permissible ambient temperature ranges and short-circuit current for the inductive limit switch:

Temperature class	Permissible ambient tem SJ2-SN. li	Permissible ambient temperature range for type \$J2-SN. limit switch	
-	@ I _{sc} (I ₀) = 25 mA	@ I _{sc} (I ₀) = 52 mA	
T6	- 40°C 65°C	- 40°C 45°C	
T5	- 40°C 80°C	- 40°C 60°C	
14	- 40°C 80°C	- 40°C 75°C	

Type 4 Enclosure / IP 66

Class II, Div. 2 Groups A, B, C, D Class II, Div. 2 Groups E, F+G; Class III. CSA- certified for hazardous locations

Ex nA II T6; Class I, Zone 2

Addendum to EB 8384-1EN

Intrinsically safe if installed as specified in manufacturer's installation manual. CSA- certified for hazardous locations

Ex ia IIC T6; Class I, Zone 0

Class I; Groups A, B, C, D Class II; Groups E, F + G; Class III.

Notes:

The apparatus may be installed in intrinsically safe circuits only when used in conjunction with Type 4 Enclosure / IP 66 CSA certified apparatus. For maximum values of Vmax; Imax; Pmax;

Ciand Li of the various apparatus see Table 1 on page 1.

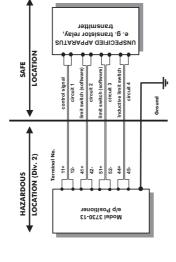
Use only supply wires suitable for 5°C above surrounding temperature.

The installation must be in accordance with the C.E.C. Part 1.

3.) 4.

For barrier selection see Table 2 on page 1.

For CSA Certification, Safety Barrier must be CSA Certified and installed in accordance with C.E.C. Part. 1. Each pair of I.S. wires must be protected by a shield that is grounded at the I.S. Ground. The shield must extend as close to the terminals as possible.



Notes:

relay or transistor output

Q

limit switch (software) limit switch (software) Inductive limit switch

circuit 2 circuit 3

52-44+

Model 3730-13 e/p- Positioner

circuit 4

45-

control signal

Terminal No.

HAZARDOUS LOCATION +4-15-+

circuit 1

Controller / Supply

LOCATION SAFE

1.) The installation must be in accordance with the Canadian Electrical Code, Part 1

For the maximum values for the individual circuits see Table 1 and 2.

The cables shall be protected by conduits

Cable entry only rigid metal conduit according to drawing No. 1050-0539 T and 1050-0540 T (.

supply barrier evaluation barrier

φ

I.S.Ground

Ę

1

1

I

ı

Revision Control Number: 2 / June 08

82

Addendum Page 5

Installation Manual for apparatus approved by FM for use in hazardous locations.

Electrical rating of intrinsically safe apparatus and apparatus for installation in hazardous locations.

Table 1: Maximum Entity and Non Incendive Field Wiring values

	Control signal	Limit switches software	Inductive limit switch type SJ2-SN.
Circuit No.	1	2 and 3	4
Terminal No.	11/12	41 / 42 and 51 / 52	44 / 45
Ui or V _{max}	28V	20V	16V
lior Imax	115mA	60mA	25 / 52mA
Pior P _{max}	W1	250mW	64 / 169mW
Ü	6nF	16nF	30nF
3	нп0	нп0	1001Н

Notes: Entity parameters shall meet the following requirements:

Uo \leq Ui or V_{max} / Io \leq Ii or I_{max} / Po or P_{max} \leq Pi or P_{max} C_a \geq C_i + C_{cobic} and La \geq Li + L_{cobic}

Table 2: FM – approved barrier parameters of circuit 1

Registron		Supply barrier	barrier		Eval	Evaluation barrier	rier
	Voc	Rmin	sc	P _{max}	Voc	Rmin	Isc
circuit 1	A825	ບ082<	≤115mA	×1W	<28V	#	0mA

Table 3: The correlation between temperature classification and permissible ambient temperature ranges is shown in the table below:

Temperature class	Permissible ambient temperature range
Т6	- 40°C 55°C
15	- 40°C 70°C
T4	- 40°C 80°C

Table 4: The correlation between temperature classification and permissible ambient temperature ranges and short-circuit current for the inductive limit switch:

Addendum Page 6

Temperature class	Permissible ambient tem SJ2-SN. li	Permissible ambient temperature range for type \$12-SN. limit switch
	@ I _{sc} (I ₀) = 25 mA	@ I _{sc} (I ₀) = 52 mA
16	- 40°C 65°C	- 40°C 45°C
T5	- 40°C 80°C	- 40°C 60°C
T4	- 40°C 80°C	- 40°C 75°C

Addendum Page 7

-M- approved for hazardous locations

Class I, II, III, Div. 1, Groups A, B, C, D, E, F + G Class I, Zone 0 AEx ia IIC T6

NEMA 4X / IP66

Controller / Supply

#

control signal

Terminal No.

HAZARDOUS LOCATION 144

12

circuit 1

limit switch (software) Inductive limit switch

circuit 2 circuit 3 circuit 4

-45

limit switch (software)

- 1 4 \$ £ 8 \$

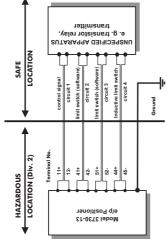
s/p- Positioner Model 3730-13

LOCATION

Class I, Division 2, Groups A, B, C, D Class II, Division 2 Groups F + G Class I, Zone 2 AEx nA II

FM- approved for hazardous locations

NEMA 4X / IP66



Notes:

supply barrier evaluation barrier

φ φ

111111

i

Ī

i

i

I.S. Ground

The installation must be in accordance with the National Electrical Code ANSI/NFPA 70.

For the maximum values for the individual circuits see Table Cable entry only rigid metal conduit.

Nonincendive Field Wiring:

apparatus not specifically examined in combination as a system, the entity parameters must

 U_i or V_{max} C_i + C_{Coble}, l, or I_{max} P, or P_{max} L. + L_{Cable}

meet the following requirements:

Voc or Uo

I_{sc} or I₀ C o C L, or L,

For the interconnection of intrinsically safe apparatus and associated intrinsically safe

approved associated intrinsically safe apparatus with entity parameters. For the maximum

input values see Table 1.

2.)

Notes:

The apparatus may be installed in intrinsically safe circuits only in conjunction with FM-

The apparatus may be installed in nonincendive field wiring circuits only in conjunction with FM-approved associated nonincendive field wining apparatus or FM-approved associated intrinsically safe apparatus with entity parameters. For the maximum input values of the nonincendive field wiring apparatus see Table 1.

nonincendive field wiring apparatus not specifically examined in combination as a system, the nonincendive field wiring parameters must meet the following requirements: For the interconnection of nonincendive field wiring apparatus and associated 2.)

The installation must be in accordance with the National Electrical Code ANSI/NFPA 70

For barrier selection see Table 2.

3)

4.

and ANSI/ISA RP 12.06.01

For the permissible maximum values for the intrinsically safe circuits 1 - 4 see Table 1.

For the permissible barrier parameters for circuit 1 see Table 2.

Use only supply wires suitable for 5°C above surrounding temperature.

Installation must be in accordance with the National Electrical Code ANSI/NFPA 70 and ANSI/ISA 12.12.01 3)

Addendum to EB 8384-1EN

Revision Control Number: 2 / June 08

Addendum to EB 8384-1EN

Cable entry M 20 x 1.5 or metal conduit according to drawing No. 1050 – 0539 T or

() <u>.</u> 050 - 0540 T.

Revision Control Number: 2 / June 08

84





SAMSON RÉGULATION S.A.

1, rue Jean Corona

69120 Vaulx-en-Velin, France
Téléphone: +33 (0)4 72 04 75 00
Fax: +33 (0)4 72 04 75 75
samson@samson.fr · www.samson.fr

Agences régionales : Nanterre (92) · Vaulx-en-Velin (69) · Mérignac (33) Cernay (68) · Lille (59) · La Penne (13) Saint-Herblain (44) · Export Afrique